

Чернівецький національний університет імені Юрія Федьковича

## ТЕОРЕМА ПРО РОЗВ'ЯЗНІСТЬ БАГАТОТОЧКОВОЇ ЗАДАЧІ ДЛЯ КОЛИВНОЇ СИСТЕМИ З ПОВІЛЬНО ЗМІННИМИ ЧАСТОТАМИ ТА ІМПУЛЬСНОЮ ДІЄЮ

Доведено існування розв'язку багатоточкової задачі для імпульсної коливної системи і встановлено оцінку норми різниці розв'язків вихідної та усередненої задач.

We prove the existence of the solution of a multi-point problem for an oscillating equation system with impulses and obtain a norm estimate for the difference between solutions of the given and the averaging problems.

Метод усереднення дістав широке застосування при розв'язанні багатьох задач нелінійної механіки, в тому числі і для крайових задач [1]. У випадку нелінійних коливних систем з повільно-змінними частотами та імпульсною дією у фіксовані моменти часу деякі класи крайових задач досліджувались в роботах [2-5].

В даній статті при слабших припущеннях на праві частини рівнянь і більш загальних крайових умовах доведено існування розв'язку одної крайової задачі і встановлено оцінку норми різниці розв'язків вихідної та усередненої задач.

Розглянемо багаточастотну систему  $n+m$  дифференціальних рівнянь з імпульсною дією у фіксовані моменти часу  $t_j$

$$\frac{dx}{d\tau} = a(x, \varphi, \tau), \quad \frac{d\varphi}{d\tau} = \frac{\omega(\tau)}{\varepsilon} + b(x, \varphi, \tau), \quad \tau \neq \tau_j,$$

$$\Delta x|_{\tau=\tau_j} = \varepsilon p(x, \varphi, \tau_j), \quad \Delta \varphi|_{\tau=\tau_j} = \varepsilon q(x, \varphi, \tau_j), \quad (1)$$

в якій  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathcal{D}$ ,  $\varphi \in R^m$ ,  $\varepsilon t_j = \tau_j$ ,  $j \in N$ ,  $\tau \in I = [0, L]$ ,  $(0, \varepsilon_0) \ni \varepsilon$  – малий параметр,  $\mathcal{D}$  – обмежена відкрита область.

Вважатимемо, що вектор-функції  $c(x, \varphi, \tau) = (a(x, \varphi, \tau), b(x, \varphi, \tau))$  і  $r(x, \varphi, \tau) = (p(x, \varphi, \tau), q(x, \varphi, \tau))$ ,  $(x, \varphi, \tau) \in G = D \times R^m \times I$ , неперервні і мають неперервні і обмежені сталою  $C_1$  частинні похідні першого порядку по всіх аргументах,  $2\pi$ -періодичні по кожній

компоненті вектора  $\varphi$ , розкладаються в рівномірно по  $\varphi$  збіжні в  $G$  ряди Фур'є

$$\sum_k c_k(x, \tau) \exp\{i(k, \varphi)\},$$

$$\sum_k r_k(x, \tau) \exp\{i(k, \varphi)\},$$

причому

$$\sum_{\|k\|>0} \frac{\|c_k(x, \tau)\|}{\|k\|^{\frac{1}{l+1}}} \leq C_1,$$

$$\sum_k \|k\| \|r_k(x, \tau)\| \leq C_1,$$

$$(x, \tau) \in \mathcal{D} \times I. \quad (2)$$

Тут  $i$  – уявна одиниця,  $(k, \varphi)$  – скалярний добуток в  $R^m$ ,  $\|k\| = \sqrt{(k, k)}$ , норму матриці узгоджено з евклідовою нормою вектора, а  $l \geq m$  – фіксоване натуральне число.

Накладаємо умову на відрізьку  $I$

$$t_{j+1} = t_j + \theta(\varepsilon t_j), \quad j \in N. \quad (3)$$

Тут  $\theta(\tau)$  – додатна функція, яка задовольняє умову  $\theta(\tau) \in C_I^l$ .

Нехай  $\omega(\tau) \in C_I^l$ ,

$$\det(W_l^T(\tau)W_l(\tau)) \neq 0,$$

де

$$W_l(\tau) = \left( \frac{d^g(\theta(\tau)\omega_\nu(\tau))}{d\tau^g} \right)_{g,\nu=1}^{l,m}, \quad \tau \in I, \quad (4)$$

$\omega = (\omega_1, \dots, \omega_m)$ ,  $W_l^T$  – транспонована матриця.

Задамо для (1) багатоточкові умови

$$\Phi(x|_{\tau=\tau^{(1)}}, \dots, x|_{\tau=\tau^{(r)}}, \varphi|_{\tau=\tau^{(1)}}, \dots, \varphi|_{\tau=\tau^{(r)}}) = 0 \quad (5)$$

в яких  $\Phi(p_1, \dots, p_r, q_1, \dots, q_r)$  –  $(m+n)$ -вимірний вектор функція, яка неперервна і має рівномірно неперервні і обмежені сталю  $C_1$  частинні похідні першого порядку по всіх аргументах в області  $D^r \times R^{mr} \equiv G_1$ ,  $0 \leq \tau^{(1)} < \tau^{(2)} < \dots < \tau^{(r)} \leq L$ ,  $r \geq 2$ .

Запишемо відповідну (1) гладку усереднену по  $\varphi$  систему [6]

$$\begin{aligned} \frac{d\bar{x}}{d\tau} &= \bar{a}(\bar{x}, \tau) + \frac{1}{\theta(\tau)} \bar{p}(\bar{x}, \tau), \\ \frac{d\bar{\varphi}}{d\tau} &= \frac{\omega(\tau)}{\varepsilon} + \bar{b}(\bar{x}, \tau) + \frac{1}{\theta(\tau)} \bar{q}(\bar{x}, \tau), \end{aligned} \quad (6)$$

і крайові умови:

$$\Phi(\bar{x}|_{\tau=\tau^{(1)}}, \dots, \bar{x}|_{\tau=\tau^{(r)}}, \bar{\varphi}|_{\tau=\tau^{(1)}}, \dots, \bar{\varphi}|_{\tau=\tau^{(r)}}) = 0, \quad (7)$$

де  $\bar{f}(x, \tau)$  позначає середнє по  $\varphi$  в кубі періодів  $2\pi$ -періодичної по  $\varphi$  функції  $f(x, \varphi, \tau)$ :

$$\bar{f}(x, \tau) = \frac{1}{(2\pi)^m} \int_0^{2\pi} \dots \int_0^{2\pi} f(x, \varphi, \tau) d\varphi_1 \dots d\varphi_m.$$

Якщо позначити через  $(x(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon), \varphi(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon))$  і  $(\bar{x}(\tau, x^0), \bar{\varphi}(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon))$  – розв'язки систем (1) і (6), які в момент часу  $\tau = 0$  набувають значення  $(x^0, \varphi^0)$ , то при зроблених припущеннях та при досить малому  $\varepsilon_0 > 0$  вірна оцінка похибки методу усереднення для початкової задачі [6]:

$$\|U(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon)\| \leq C_2 \varepsilon^{\frac{1}{4l}} \quad (8)$$

$$\forall \tau \in [0, L], \varepsilon \in (0, \varepsilon_0],$$

де  $U(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon) = (x(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon) - \bar{x}(\tau, x^0), \varphi(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon) - \bar{\varphi}(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon))$  –  $(n+m)$ -вимірний вектор.

Позначимо через  $A(x^0, \varphi^0, \varepsilon)$  –  $(n+m)$ -вимірну квадратну матрицю

$$\sum_{j=1}^r \left( \frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial p_j} \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0} + \frac{\partial \bar{\Phi}^0}{\partial q_j} \int_0^{\tau^{(j)}} \left( \frac{\partial \bar{b}(\bar{x}(\tau, x^0), \tau)}{\partial \bar{x}} + \right. \right.$$

$$\left. \left. + \frac{1}{\theta(\tau)} \frac{\partial \bar{q}(\bar{x}(\tau, x^0), \tau)}{\partial \bar{x}} \right) \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0} d\tau, \frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial q_j} \right).$$

Тут значення похідних  $\frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial p_j}$  і  $\frac{\partial \bar{\Phi}}{\partial q_j}$  функції  $\bar{\Phi}(p_1, \dots, p_r, q_1, \dots, q_r)$  беруться при  $p_\nu = \bar{x}(\tau^{(\nu)}, x^0)$ ,  $q_\nu = \bar{\varphi}(\tau^{(\nu)}, x^0, \varphi^0, \varepsilon)$ ,  $\nu = \overline{1, r}$ .

**Теорема.** Нехай:

1) виконуються умови (2) – (4);

2) при кожному  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  існує розв'язок  $(\bar{x}(\tau, x^0), \bar{\varphi}(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon))$ ,  $x^0 = x^0(\varepsilon)$ ,  $\varphi^0 = \varphi^0(\varepsilon)$ , усередненої задачі (6), (7), який лежить в  $D \times R^m$  разом з деяким своїм  $\rho$ -околом для всіх  $\tau \in [0, L]$ ,  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ ;

3) для даного розв'язку матриця  $A(x^0(\varepsilon), \varphi^0(\varepsilon), \varepsilon) \equiv A(\varepsilon)$  невироджена, причому

$$\|A^{-1}(\varepsilon)\| \leq C, \varepsilon \in (0, \varepsilon_0],$$

де  $C$  – додатна стала, незалежна від  $\varepsilon$ .

Тоді можна вибрати такі додатні сталі  $\varepsilon_1$  і  $\bar{C}$ , що при  $\varepsilon_0 \leq \varepsilon_1$  для кожного  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$  існує розв'язок  $(x(\tau, \varepsilon), \varphi(\tau, \varepsilon))$  задачі (1), (5), який задовольняє нерівність

$$\|x(\tau, \varepsilon) - \bar{x}(\tau, x^0)\| + \|\varphi(\tau, \varepsilon) - \bar{\varphi}(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon)\| \leq \bar{C} \varepsilon^{\frac{1}{4l}}, \quad (9)$$

$\tau \in [0, L], \varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ .

**Доведення.** Розв'язок задачі (1), (5) будемо у вигляді

$$\begin{aligned} (x(\tau, \varepsilon), \varphi(\tau, \varepsilon)) &= (x(\tau, x^0 + y, \varphi^0 + \psi, \varepsilon), \\ &\varphi(\tau, x^0 + y, \varphi^0 + \psi, \varepsilon)), \end{aligned} \quad (10)$$

а невідомий  $m + n$ -вимірний вектор  $z = (y, \psi)$  визначаємо із умов (5):

$$\begin{aligned} z &= -A^{-1}(\varepsilon) \{ [\Phi(x(\tau^{(1)}), \varepsilon), \dots, \varphi(\tau^{(r)}), \varepsilon)] - \\ &- \Phi(\bar{x}(\tau^{(1)}, x^0 + y), \dots, \bar{\varphi}(\tau^{(r)}, x^0 + y, \varphi^0 + \psi, \varepsilon))] + \\ &+ [\Phi(\bar{x}(\tau^{(1)}, x^0 + y), \dots, \bar{\varphi}(\tau^{(r)}, x^0 + y, \varphi^0 + \psi, \varepsilon)) - \\ &- A(\varepsilon)z] \} \equiv N(z, \varepsilon). \end{aligned}$$

Оскільки крива  $\bar{x}(\tau, x^0(\varepsilon))$  лежить в  $D$  разом із своїм  $\rho$ -околом  $\forall (\tau, \varepsilon) \in [0, L] \times (0, \varepsilon_0]$ , то із усереднених рівнянь для повільних змінних випливає, що при  $\|y\| < \rho_1 = \frac{1}{2} \rho e^{-LC_1(1+h)}$ ,  $h = (\min_{[0, L]} |\theta(\tau)|)^{-1}$ , крива

$\bar{x} = \bar{x}(\tau, x^0 + y)$  лежить в  $D$  разом із своїм  $\frac{1}{2}\rho$ -околом. Тому на підставі оцінки похибки методу усереднення (8) маємо, що

$$\begin{aligned} & \|\Phi(x(\tau^{(1)}, \varepsilon), \dots, \varphi(\tau^{(r)}, \varepsilon), \varepsilon) - \\ & - \Phi(\bar{x}(\tau^{(1)}, x^0 + y), \dots, \bar{\varphi}(\tau^{(r)}, x^0, \varphi^0, \varepsilon), \varepsilon)\| \leq \\ & \leq 2rC_1C_2\varepsilon^{\frac{1}{4l}}. \end{aligned}$$

Запишемо зображення

$$\begin{aligned} \bar{x}(\tau, x^0 + y) &= \bar{x}(\tau, x^0) + \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0} y + P_1(y, \varepsilon) y \\ \bar{\varphi}(\tau, x^0 + y, \varphi^0 + \psi, \varepsilon) &= \bar{\varphi}(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon) + \psi + \\ &+ \int_0^\tau \left( \frac{\partial \bar{b}(\bar{x}(\tau, x^0), \tau)}{\partial \bar{x}} + \frac{1}{\theta(\tau)} \frac{\partial \bar{p}(\bar{x}(\tau, x^0), \tau)}{\partial \bar{x}} \right) \times \\ & \times \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0} d\tau \cdot y + P_2(y, \varepsilon) y. \end{aligned}$$

Легко переконатися, що

$$P_1(y, \varepsilon) = \int_0^1 \left( \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0 + ry)}{\partial x^0} - \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0} \right) dr.$$

Із усереднених рівнянь для повільних змінних випливає, що  $\frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0}$  рівномірно неперервна на множині  $\tau \in [0, L]$ ,  $\|x^0\| \leq \delta$ , де  $\delta$ -деяка стала, тому для довільного як завгодно малого  $\mu > 0$  можна вказати таке  $\rho_2$ , незалежить від  $\varepsilon$ , що

$$\|P_1(y, \varepsilon)\| < \mu_1$$

при  $\|y\| \leq \rho_2 < \rho_1$  і  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ . Аналогічно показуємо, що для цього ж  $\mu_1$  існує таке  $\rho_3$ , незалежне від  $\varepsilon$ , що

$$\|P_2(y, \varepsilon)\| < \mu_1,$$

при  $\|y\| \leq \rho_3$  і  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ .

На підставі того, що частинні похідні першого порядку функції  $\Phi$  рівномірно неперервні в  $G$  і обмежені, маємо, що для довільного як завгодно малого  $\mu_2 > 0$  існують такі додатні сталі  $\rho_4$  і  $C^*$ , незалежні від  $\varepsilon$ , що

$$\|\Phi(\bar{x}(\tau^{(1)}, x^0 + y), \dots, \bar{\varphi}(\tau^{(r)}, x^0 + y, \varphi^0 + \psi, \varepsilon),$$

$$\varepsilon) - A(\varepsilon)z\| \leq \mu_1 \|z\| (2rC_1 + C^*)$$

при  $\|z\| \leq \rho_4$  і  $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ .

Отже

$$\|N(z, \varepsilon)\| \leq \widetilde{C}_1 (\varepsilon^{\frac{1}{4l}} + (\mu_1 + \mu_2) \|z\|),$$

де  $\widetilde{C}_1 = C(2rC_1(C_2 + 1) + C^*)$ .

Покладемо  $\mu_1 = \mu_2 = \frac{1}{4}\widetilde{C}_1$ ,  $\rho^* = \min(\rho_2, \rho_3, \rho_4)$ .

Тоді для всіх  $z \in K(\varepsilon) = \{z : z \in R^{n+m}, \|z\| \leq 2\widetilde{C}_1 \varepsilon^{\frac{1}{4l}}\}$  при  $\varepsilon_0 \leq (\frac{\rho^*}{2\widetilde{C}_1})^{4l}$  справедлива нерівність

$$\|N(z, \varepsilon)\| \leq 2\widetilde{C}_1 \varepsilon^{\frac{1}{4l}}.$$

Отже, маємо відображення  $N : K \rightarrow K$ , яке неперервно по  $z$ . Тому згідно з теоремою Брауера [7] існує розв'язок  $z^0(\varepsilon) = (y^0(\varepsilon), \psi^0(\varepsilon)) \in K$  рівняння  $z = N(z, \varepsilon)$ . А значить існує розв'язок  $(x(\tau, \varepsilon), \varphi(\tau, \varepsilon))$  крайової задачі (1), (5), який визначається рівністю (10) при  $y = y^0(\varepsilon)$ ,  $\psi = \psi^0(\varepsilon)$ . Нерівність (9) випливає з того, що

$$\|x(\tau, \varepsilon) - \bar{x}(\tau, x^0)\| \leq C\varepsilon^{\frac{1}{4l}} + \sup \left\| \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0} \right\| \times$$

$$\times \|y^0(\varepsilon)\| \leq \widetilde{C}\varepsilon^{\frac{1}{4l}}$$

$$\|\varphi(\tau, \varepsilon) - \bar{\varphi}(\tau, x^0, \varphi^0, \varepsilon)\| \leq [1 + LC_1(1 + \widetilde{C}_0^{-1})] \times$$

$$\times \sup \left\| \frac{\partial \bar{x}(\tau, x^0)}{\partial x^0} \right\| \|z^0(\varepsilon)\| \leq \widetilde{C}\varepsilon^{\frac{1}{4l}}$$

Теорему доведено.

**Зауваження 1.** Якщо розглянути частковий випадок крайових умов (5)

$$f(x|_{\tau=\tau^{(1)}}, \dots, x|_{\tau=\tau^{(r)}}) = 0,$$

$$\sum_{\nu=1}^r B_\nu (\bar{x}|_{\tau=\tau^{(1)}}, \dots, \bar{x}|_{\tau=\tau^{(r)}}) \bar{\varphi}|_{\tau=\tau^{(\nu)}} =$$

$$= g(x|_{\tau=\tau^{(1)}}, \dots, \bar{x}|_{\tau=\tau^{(r)}}),$$

яких  $f$  і  $g$  - неперервно диференційовні в  $D^r$  відповідно  $n$ - і  $m$ - вимірні вектор-функції,  $B_\nu$  - сталі  $m \times m$  - матриці, то якщо припустити, що рівняння

$$f(\bar{x}(\tau^{(1)}, x^0), \dots, \bar{x}(\tau^{(r)}, x^0)) = 0,$$

має розв'язок  $x^0$ , для якого крива  $\bar{x} = \bar{x}(\tau, x^0)$  лежить в  $D \forall \tau \in [0, L]$ , то, очевидно,  $x^0$  не залежить від  $\varepsilon$ . Тому, в цьому випадку, для виконання нерівності  $\|A^{-1}(\varepsilon)\| \leq C = \text{const}$  досить припустити, що

$$\det \sum_{j=1}^r B_j \neq 0, \det \sum_{j=1}^r \frac{\partial f^0}{\partial p_j} \frac{\partial \bar{x}(\tau^{(j)}, x^0)}{\partial x^0} \neq 0,$$

де  $\frac{\partial f^0}{\partial p_j}$  позначає значення частинних похідних функції  $f(p_1, \dots, p_r)$  по  $p_j$  при  $p_\nu = \bar{x}(\tau^{(\nu)}, x^0)$ ,  $\nu = \overline{1, r}$ .

**Зауваження 2.** Зроблених на систему (1) припущень замало для того, щоб відображення  $N : K \rightarrow K$  було стискаючим і таким чином крайова задача (1), (5) мала б єдиний розв'язок. Як впливає з [4, с. 129], для доведення єдності розв'язку (1), (5) необхідно накласти більш сильне обмеження на гладкість правих частин.

#### СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. *Самойленко А.М., Петришин Р.І.* Математичні аспекти теорії нелінійних коливань.— К.: Наукова думка, 2004.— 474 с.
2. *Петришин Я. Р.* Усереднення багатоточкової задачі з параметрами для коливної системи з імпульсною дією // Укр. мат. журн. — 2000. — 52, №3. — С. 419— 423.
3. *Петришин Р.І., Сопроцюк Т.М.* Усереднення крайової задачі з інтегральними крайовими умовами і параметрами для імпульсної багаточастотної системи // Наук. вісник Чернівецького ун-ту: 36. наук. пр. Вип. 228. Математика.— Чернівці: Рута, 2004.— С. 96-107.
4. *Сопроцюк Т.М., Дудницький П.М.* Багатоточкова задача з параметрами для імпульсної багаточастотної системи // Наук. вісник Чернівецького ун-ту: 36. наук. пр. Вип. 191-192. Математика.— Чернівці: Рута, 2004.— С. 128-136.
5. *Дудницький П.М.* Усереднення крайової задачі з параметрами для коливної системи з імпульсною дією // Наук. вісник Чернівецького ун-ту: 36. наук. пр. Вип. 239. Математика.— Чернівці: Рута, 2005.— С. 49-53.
6. *Петришин Р.І., Сопроцюк Т.М.* Усереднення початкової та крайової задач для одного класу коливних імпульсних систем // Нелінійні коливання. — 2006. — 9. — № 1. — С. 68-84.
7. *Рейссиг Р., Сансоне Г., Конти Р.* Качественная теория нелинейных дифференциальных уравнений. — М.: Наука, 1974. — 320 с.