

Національний педагогічний університет імені М. П. Драгоманова, Київ

ПОБУДОВА РОЗВ'ЯЗКУ ОСНОВНОЇ ПОЧАТКОВОЇ ЗАДАЧІ ДЛЯ СИНГУЛЯРНО ЗБУРЕНОЇ СИСТЕМИ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ РІВНЯНЬ ІЗ ЗАПІЗНЕННЯМ АРГУМЕНТУ І ВИРОДЖЕННЯМ У ТОЧЦІ

У роботі побудовано асимптотичний розв'язок основної початкової задачі для сингулярно збуреної системи диференціальних рівнянь із запізненням аргументу і виродженням у точці.

We construct the asymptotic solution of the initial-value problem for a singularly perturbed system of differential equations with delay and degeneracy at a point.

Систематичні дослідження диференціальних рівнянь із запізненням аргументу почалися в середині ХХ століття. Зупинимось на деяких асимптотичних методах інтегрування зазначених рівнянь.

В роботах Ю.О. Митропольського [1, с. 279 – 296], А. Халаяна [2], В.П. Рубаника [3], В.І. Фодчука [4] розроблено метод усереднення для систем із запізненням.

Диференціальні рівняння нейтрального типу з малим відхиленням аргументу досліджувалися А.Б. Васильєвою [5, с. 246 – 266], А.М. Родіоновим [6], В.І. Рожковим [7]. При цьому виявилось, що такі рівняння за асимптотичними властивостями близькі до сингулярно збурених диференціальних рівнянь.

В роботах Ю.О. Рябова [8] доведено існування та побудовано асимптотичні розв'язки систем з малим запізненням і періодичними коефіцієнтами. Йому вдалося показати збіжність отриманих формальних рядів і навести оцінки амплітуди малого запізнення і залишкового члена.

У даній роботі розглядається основна початкова задача

$$\varepsilon B(t) \frac{dx}{dt} = f(x(t, \varepsilon), x(t - \varepsilon, \varepsilon), t, \varepsilon), \quad t \in [\varepsilon; T], \quad (1)$$

$$x|_{0 \leq t \leq \varepsilon} = \varphi(t), \quad (2)$$

де $B(t)$ – квадратна матриця n -го порядку, $f(x(t, \varepsilon), x(t - \varepsilon, \varepsilon), t, \varepsilon)$, $\varphi(t)$, $x(t, \varepsilon)$ – n -вимірні вектор-функції, ε – малий параметр

($\varepsilon \in (0; \varepsilon_0]$, $0 < \varepsilon_0 \ll 1$).

Припустимо виконання таких умов:

- 1) $B(t) \in C_{[0; T]}^\infty$;
- 2) вектор-функція $f(x, [x], t, \varepsilon)$ ($[x(t, \varepsilon)] = x(t - \varepsilon, \varepsilon)$) має нескінченну кількість неперервних частинних похідних за всіма змінними на множині

$$G = \{(x, [x], t, \varepsilon) : \|x\| \leq a, \|[x]\| \leq a, \\ 0 \leq t \leq T, 0 \leq \varepsilon \leq \varepsilon_0\},$$

де $\|\varphi(t)\| < a$, $t \in [0; T]$;

- 3) $\varphi(t) \in C_{[0; \varepsilon]}^\infty$;
- 4) рівняння $f(x, x, t, 0) = 0$ на множині $D = \{(x, x, t) : \|x\| \leq a, 0 \leq t \leq T\}$ має неперервний розв'язок $x = \psi(t)$;
- 5) в'язка матриць $f_x(\psi(0), \psi(0), 0, 0) - \lambda B(0)$, де $f_x(\psi(0), \psi(0), 0, 0)$ – квадратна матриця n -го порядку, стовпцями якої є $\frac{\partial f_i(x, [x], 0, 0)}{\partial x_j} \Big|_{(x, [x], t) = (\psi(0), \psi(0), 0)}$, $i, j = \overline{1, n}$, – регулярна, має один "скінченний" та один "нескінченний" елементарні дільники кратності p та $n - p$ відповідно;
- 6) $f_{[x]}(\psi(0), \psi(0), 0, 0) = 0$;
- 7) $\operatorname{Re} \lambda_0 < -1$, де λ_0 – власне значення матриці $f_x(\psi(0), \psi(0), 0, 0)$ відносно $B(0)$.

З умов 5), 6) випливає існування неособливих матриць $P(t, \varepsilon)$ та $Q(t, \varepsilon)$ таких, що

$$P(t, \varepsilon)(f_x(\psi(t), \psi(t), t, 0) + \\ + \varepsilon f_{x\varepsilon}(\psi(t), \psi(t), t, 0))Q(t, \varepsilon) = \Omega(t, \varepsilon), \\ P(t, \varepsilon)B(t)Q(t, \varepsilon) = H(t, \varepsilon),$$

де

$$\Omega(t, \varepsilon) = \begin{pmatrix} \Omega^{(1)}(t, \varepsilon) & 0 \\ 0 & \Omega^{(2)}(t, \varepsilon) \end{pmatrix},$$

$$H(t, \varepsilon) = \begin{pmatrix} H^{(1)}(t, \varepsilon) & 0 \\ 0 & H^{(2)}(t, \varepsilon) \end{pmatrix},$$

$$\Omega(t, \varepsilon) = \Omega_0(t) + \varepsilon \Omega_1(t),$$

$$H(t, \varepsilon) = H_0(t) + \varepsilon H_1(t),$$

$$\Omega(0, 0) = \begin{pmatrix} E_{n-p} & 0 \\ 0 & W \end{pmatrix},$$

$$H(0, 0) = \begin{pmatrix} J_{n-p} & 0 \\ 0 & E_p \end{pmatrix},$$

E_i – одинична матриця i -го порядку,

$$J_{n-p} = (\gamma_{ij})_{i,j=\overline{1,n-p}},$$

$$\gamma_{ij} = \begin{cases} 1, & j = i + 1, \\ 0, & j \neq i + 1, \quad i, j = \overline{1, n-p}, \end{cases}$$

$$W = \lambda_0 E_p + J_p,$$

матрицю J_p утворено аналогічно до J_{n-p} . Не обмежуючи загальності вважатимемо, що

$$f_x(\psi(t), \psi(t), t, 0) + \varepsilon f_{x\varepsilon}(\psi(t), \psi(t), t, 0) =$$

$$= \Omega(t, \varepsilon),$$

$$H(t, \varepsilon) = B(t).$$

Розв'язок задачі (1), (2) шукатимемо у вигляді

$$x(t, \varepsilon) = \bar{x}(t, \varepsilon) + \Pi x(\tau, \varepsilon), \quad (3)$$

де $\bar{x}(t, \varepsilon) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s \bar{x}_s(t)$ – регулярний ряд,

$\Pi x(\tau, \varepsilon) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s \Pi_s x(\tau)$ – примежевий ряд,

$$\tau = \frac{t}{\varepsilon} \quad [5, \text{с. 248}]$$

Нехай

$$f(x(t, \varepsilon), [x(t, \varepsilon)], t, \varepsilon) = \bar{f}(t, \varepsilon) + \Pi f(\tau, \varepsilon),$$

де

$$\bar{f}(t, \varepsilon) = f(\bar{x}(t, \varepsilon), [\bar{x}(t, \varepsilon)], t, \varepsilon),$$

$$\Pi f(\tau, \varepsilon) =$$

$$= f(\bar{x}(\varepsilon\tau, \varepsilon) + \Pi x(\tau, \varepsilon), [\bar{x}(\varepsilon\tau, \varepsilon) + \Pi x(\tau, \varepsilon)], \varepsilon\tau, \varepsilon) -$$

$$- f(\bar{x}(\varepsilon\tau, \varepsilon), [\bar{x}(\varepsilon\tau, \varepsilon)], \varepsilon\tau, \varepsilon).$$

Запишемо вектор-функції $\bar{f}(t, \varepsilon)$ та $\Pi f(\tau, \varepsilon)$ у вигляді рядів за степенями ε :

$$\bar{f}(t, \varepsilon) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s \bar{f}_s(t), \quad \Pi f(\tau, \varepsilon) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s \Pi_s f(\tau),$$

де

$$\bar{f}_0(t) = f(\bar{x}_0(t), \bar{x}_0(t), t, 0),$$

$$\bar{f}_s(t) = (\bar{f}_x(t) + \bar{f}_{[x]}(t)) \bar{x}_s(t) + f_s(t), \quad s = 1, 2, \dots,$$

$$\Pi_0 f(\tau) =$$

$$= f(\bar{x}_0(0) + \Pi_0 x(\tau), \bar{x}_0(0) + [\Pi_0 x(\tau)], 0, 0) - f(\bar{x}_0(0), \bar{x}_0(0), 0, 0),$$

$$\Pi_s f(\tau) = f_x(\tau) \Pi_s x(\tau) + f_{[x]}(\tau) [\Pi_s x(\tau)] + F_s(\tau),$$

$s = 1, 2, \dots$, елементи матриць $\bar{f}_x(t)$, $\bar{f}_{[x]}(t)$ та $f_x(\tau)$, $f_{[x]}(\tau)$ обчислюються в точках $(\bar{x}_0(t), \bar{x}_0(t), t, 0)$ та $(\bar{x}_0(0) + \Pi_0 x(\tau), \bar{x}_0(0) + [\Pi_0 x(\tau)], 0, 0)$ відповідно; вектор-функції $f_s(t)$ та $F_s(\tau)$, $s \geq 1$, певним чином виражаються через $\bar{x}_i(t)$, $[\bar{x}_i(t)]$ та $\Pi_i x(\tau)$, $[\Pi_i x(\tau)]$, $i < s$.

Підставляючи ряд (3) до системи (1) і зрівнюючи вирази, що залежать від t і τ , дістаємо:

$$\varepsilon H(t, \varepsilon) \frac{d\bar{x}}{dt} = \bar{f}(t, \varepsilon), \quad \varepsilon \leq t \leq T, \quad (4)$$

$$H(\varepsilon\tau, \varepsilon) \frac{d\Pi x}{d\tau} = \Pi f(\tau, \varepsilon), \quad \tau \geq 1. \quad (5)$$

Початкова умова (2) при цьому набуде вигляду

$$\bar{x}(t, \varepsilon)|_{0 \leq t \leq \varepsilon} + \Pi x(\tau, \varepsilon)|_{0 \leq \tau \leq 1} = \varphi(t)$$

або

$$\begin{aligned} & (\Pi_0 x(\tau) + \varepsilon \Pi_1 x(\tau) + \dots)|_{0 \leq \tau \leq 1} = \varphi(\varepsilon\tau) - \\ & - \bar{x}_0(\varepsilon\tau) - \varepsilon \bar{x}_1(\varepsilon\tau) - \dots = (\varphi(0) - \bar{x}_0(0)) + \\ & + \varepsilon(\varphi'(0)\tau - \bar{x}'_0(0)\tau - \bar{x}_1(0)) + \dots + \\ & + \varepsilon^s \left(\frac{\varphi^{(s)}(0)\tau^s}{s!} - \sum_{k=0}^{s-1} \frac{\bar{x}_k^{(s-k)}(0)\tau^{s-k}}{(s-k)!} - \bar{x}_s(0) \right) + \dots \end{aligned} \quad (6)$$

У тотожностях (4), (5) зрівняємо коефіцієнти біля однакових степенів ε . Зокрема, при ε^0 матимемо:

$$f(\bar{x}_0(t), \bar{x}_0(t), t, 0) = 0,$$

$$H(0,0)\frac{d\Pi_0x(\tau)}{d\tau} = \\ = f(\bar{x}_0(0) + \Pi_0x(\tau), \bar{x}_0(0) + [\Pi_0x(\tau)], 0, 0) - \\ - f(\bar{x}_0(0), \bar{x}_0(0), 0, 0).$$

З умови 4) випливає, що

$$\bar{x}_0(t) = \psi(t), \quad t \in [0; T].$$

Тоді

$$H(0,0)\frac{d\Pi_0x(\tau)}{d\tau} = \\ = f(\psi(0) + \Pi_0x(\tau), \psi(0) + [\Pi_0x(\tau)], 0, 0). \quad (7)$$

Надалі припускатиемо:

8) $\varphi_1(0) = \psi_1(0)$, де $\varphi_1(0)$ та $\psi_1(0)$ – вектори, що містять $n-p$ перших компонент векторів $\varphi(0)$ та $\psi(0)$ відповідно;

9) вектор-функція $f_1(x, [x], t, \varepsilon)$ не містить $x_{n-p+1}, \dots, x_n$ ($f_1(x, [x], t, \varepsilon)$ утворено аналогічно до $\varphi_1(0)$);

10) система (7) має розв'язок $\Pi_0x = \Pi_0x(\tau)$, $\tau \geq 1$, такий, що $\Pi_0x(1) = \varphi(0) - \psi(0)$ і $\Pi_0x(\tau) \rightarrow 0$, $\tau \rightarrow \infty$, причому

$$\|\psi(t) + \Pi_0x(t/\varepsilon)\| < a, \quad t \in [0; T].$$

Тоді $\Pi_{01}x(\tau) \equiv 0$, $\tau \geq 1$.

Покажемо, що має місце оцінка:

$$\|\Pi_{02}x(\tau)\| \leq c^{(0)}e^{\kappa_0\tau}, \quad \tau \geq 1, \quad \kappa_0 < -1,$$

де $\Pi_{02}x(\tau)$ – вектор-функція, що містить p останніх компонент $\Pi_0x(\tau)$.

Для цього утворимо систему, що містить p останніх рівнянь системи (7):

$$\frac{d\Pi_{02}x(\tau)}{d\tau} = W\Pi_{02}x(\tau) + G_2(\Pi_0x(\tau), [\Pi_0x(\tau)]), \quad (8)$$

де

$$G(\Pi_0x(\tau), [\Pi_0x(\tau)]) = \\ = f(\psi(0) + \Pi_0x(\tau), \psi(0) + [\Pi_0x(\tau)], 0, 0) - \\ - \Omega_0(0)\Pi_0x(\tau),$$

$G_2(\Pi_0x(\tau), [\Pi_0x(\tau)])$ побудовано аналогічно до $\Pi_{02}x(\tau)$.

Оскільки $\Pi_0x(\tau) \rightarrow 0$, $\tau \rightarrow \infty$, то для будь-якого $\delta > 0$ існує $l_0(\delta)$ таке, що $\|\Pi_0x(\tau)\| < \delta$, $\tau \geq l_0$.

За побудовою для будь-якого $\varepsilon > 0$ існуватиме $\delta(\varepsilon)$ таке, що

$$\|G(u, [\omega]) - G(v, [\omega])\| < \frac{\varepsilon}{k_0}\|u - v\|$$

і

$$\|G(u, v)\| < \frac{\varepsilon}{k_0}(\|u\| + \|v\|)$$

для всіх $\|u\| \leq \delta$, $\|v\| \leq \delta$, $\|\omega\| \leq \delta$ (число k_0 визначимо нижче).

Позначимо

$$M_1 = \sup_{l_0 \leq \tau < l_0+1} \|\Pi_{02}x(\tau)\|,$$

$$c_{l_0+1}^{(0)} = \lim_{\tau \rightarrow l_0+1} \Pi_{02}x(\tau)$$

і розглянемо систему рівнянь

$$\Pi_{02}x(\tau) = \exp(W(\tau - l_0 - 1))c_{l_0+1}^{(0)} + \quad (9)$$

$$+ \int_{l_0+1}^{\tau} \exp(W(\tau - s))G_2(\Pi_0x(s), [\Pi_0x(s)])ds,$$

$\tau \in [l_0 + 1; l_0 + 2)$.

Для розв'язання системи (9) скористаємось методом послідовних наближень. Покажемо

$$\Pi_{02}^{(0)}x(\tau) = \exp(W(\tau - l_0 - 1))c_{l_0+1}^{(0)},$$

$$\Pi_{02}^{(k+1)}x(\tau) = \exp(W(\tau - l_0 - 1))c_{l_0+1}^{(0)} +$$

$$+ \int_{l_0+1}^{\tau} \exp(W(\tau - s))G_2(\Pi_0^{(k)}x(s), [\Pi_0x(s)])ds,$$

$k = 0, 1, \dots$ Звідси

$$\|\Pi_{02}^{(0)}x(\tau)\| \leq e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau - l_0 - 1) + 1} \|c_{l_0+1}^{(0)}\|.$$

Число $k_0 > e$ підберемо так, щоб

$$\frac{e}{k_0} \left(e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau - l_0 - 1) + 1} \|c_{l_0+1}^{(0)}\| + M_1 \right) \leq \\ \leq e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau - l_0 - 1) + 1} \|c_{l_0+1}^{(0)}\|.$$

Тоді

$$\|\Pi_{02}^{(1)}x(\tau) - \Pi_{02}^{(0)}x(\tau)\| \leq \\ \leq \varepsilon e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau - l_0 - 1) + 1} \|c_{l_0+1}^{(0)}\|,$$

$$\begin{aligned} & \|\Pi_{02}^{(1)}x(\tau)\| \leq \\ & \leq (1+\varepsilon)e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\| \leq \\ & \leq \frac{1}{1-\varepsilon} e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\|. \end{aligned}$$

Нехай $\frac{\|c_{l_0+1}^{(0)}\|}{1-\varepsilon} < \frac{\delta(\varepsilon)}{e}$. Тоді

$$\begin{aligned} & \|\Pi_{02}^{(2)}x(\tau) - \Pi_{02}^{(1)}x(\tau)\| \leq \\ & \leq \varepsilon^2 e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\| \end{aligned}$$

і

$$\begin{aligned} & \|\Pi_{02}^{(2)}x(\tau)\| \leq \\ & \leq (1+\varepsilon+\varepsilon^2)e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\| \leq \\ & \leq \frac{1}{1-\varepsilon} e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\|. \end{aligned}$$

Припустимо, що

$$\begin{aligned} & \|\Pi_{02}^{(k)}x(\tau) - \Pi_{02}^{(k-1)}x(\tau)\| \leq \\ & \leq \varepsilon^k e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\| \end{aligned}$$

і

$$\begin{aligned} & \|\Pi_{02}^{(k)}x(\tau)\| \leq \\ & \leq (1+\varepsilon+\dots+\varepsilon^k)e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\| \leq \\ & \leq \frac{1}{1-\varepsilon} e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\|. \end{aligned}$$

Тоді

$$\begin{aligned} & \|\Pi_{02}^{(k+1)}x(\tau) - \Pi_{02}^{(k)}x(\tau)\| \leq \\ & \leq \varepsilon^{k+1} e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\| \end{aligned}$$

і

$$\begin{aligned} & \|\Pi_{02}^{(k+1)}x(\tau)\| \leq \\ & \leq (1+\varepsilon+\dots+\varepsilon^{k+1})e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\| \leq \\ & \leq \frac{1}{1-\varepsilon} e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\|. \end{aligned}$$

Використовуючи метод послідовних наближень, можна показати, що

$$\|\Pi_{02}x(\tau)\| \leq \frac{1}{1-\varepsilon} e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\|,$$

$\tau \in [l_0+1; l_0+2)$. Покладемо

$$c_{l_0+2}^{(0)} = \lim_{\tau \rightarrow l_0+2} \Pi_{02}x(\tau).$$

Тоді

$$\|c_{l_0+2}^{(0)}\| \leq \frac{e^{\operatorname{Re} \lambda_0+1}}{1-\varepsilon} \|c_{l_0+1}^{(0)}\|.$$

Аналогічно показуємо правильність оцінки

$$\|\Pi_{02}x(\tau)\| \leq \frac{e^{\operatorname{Re} \lambda_0+1}}{(1-\varepsilon)^2} e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-2)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\|,$$

$\tau \in [l_0+2; l_0+3)$, і взагалі

$$\|\Pi_{02}x(\tau)\| \leq$$

$$\leq \frac{1}{1-\varepsilon} \left(\frac{e^{\operatorname{Re} \lambda_0+1}}{1-\varepsilon} \right)^k e^{\operatorname{Re} \lambda_0(\tau-l_0-k-1)+1}\|c_{l_0+1}^{(0)}\|,$$

$\tau \in [l_0+k+1; l_0+k+2)$, $k=0,1,\dots$ Тому

$$\|\Pi_{02}x(\tau)\| \leq \frac{M_2}{1-\varepsilon} \|c_{l_0+1}^{(0)}\| e^{\kappa_0\tau},$$

$\tau \in [l_0+k+1; l_0+k+2)$, $\operatorname{Re} \lambda_0 < \kappa_0 < -1$, тобто існуватиме стала $c^{(0)} > 0$ така, що

$$\|\Pi_0x(\tau)\| \leq c^{(0)} e^{\kappa_0\tau}, \quad \tau \geq 1. \quad (10)$$

Відповідну малість сталої δ можна досягти за рахунок збільшення числа l_0 .

Зрівнюючи у тотожностях (4), (5) коефіцієнти біля ε^s , $s \geq 1$, дістаємо:

$$\begin{aligned} & (\bar{f}_x(t) + \bar{f}_{[x]}(t))\bar{x}_s(t) = H_0(t) \frac{d\bar{x}_{s-1}(t)}{dt} + \\ & + H_1(t) \frac{d\bar{x}_{s-2}(t)}{dt} - f_s(t), \end{aligned} \quad (11)$$

$$H(0,0) \frac{d\Pi_s x(\tau)}{d\tau} = f_x(\tau) \Pi_s x(\tau) + a_s(\tau), \quad (12)$$

де

$$\begin{aligned} & a_s(\tau) = f_{[x]}(\tau) [\Pi_s x(\tau)] + F_s(\tau) - \\ & - \sum_{i=1}^s \frac{\tau^i}{i!} \frac{d^i H_0(0)}{dt^i} \frac{d\Pi_{s-i} x(\tau)}{d\tau} - \\ & - \sum_{i=0}^{s-1} \frac{\tau^i}{i!} \frac{d^i H_1(0)}{dt^i} \frac{d\Pi_{s-i-1} x(\tau)}{d\tau}. \end{aligned}$$

З умови 6) випливає, що

$$\det(\bar{f}_x(t) + \bar{f}_{[x]}(t)) \neq 0,$$

$t \in [0; t_0]$, $t_0 \leq T$. А тому

$$\bar{x}_s(t) = (\bar{f}_x(t) + \bar{f}_{[x]}(t))^{-1} \left(H_0(t) \frac{d\bar{x}_{s-1}(t)}{dt} + H_1(t) \frac{d\bar{x}_{s-2}(t)}{dt} - f_s(t) \right), \quad t \in [0; t_0].$$

Систему (12) запишемо наступним чином:

$$H(0, 0) \frac{d\Pi_s x(\tau)}{d\tau} = \Omega_0(0) \Pi_s x(\tau) + b_s(\tau), \quad \tau \geq 1, \quad (13)$$

$$b_s(\tau) = a_s(\tau) + (f_x(\tau) - \Omega_0(0)) \Pi_s x(\tau).$$

11) Нехай система

$$J_{n-p} \frac{d\Pi_{s1} x(\tau)}{d\tau} = \Pi_{s1} x(\tau) + b_{s1}(\tau), \quad \tau \geq 1, \quad s \geq 1,$$

має розв'язок $\Pi_{s1} x = \Pi_{s1} x(\tau)$, $\tau \geq 1$, такий, що

$$\Pi_{s1} x(1) = \frac{\varphi_1^{(s)}(0)}{s!} - \sum_{k=0}^{s-1} \frac{\bar{x}_{k1}^{(s-k)}(0)}{(s-k)!} - \bar{x}_{s1}(0), \quad s \geq 1.$$

Тоді система (13) матиме розв'язок $\Pi_s x = \Pi_s x(\tau)$, $\tau \geq 1$, для якого

$$\Pi_s x(1) = \frac{\varphi^{(s)}(0)}{s!} - \sum_{k=0}^{s-1} \frac{\bar{x}_k^{(s-k)}(0)}{(s-k)!} - \bar{x}_s(0) \quad (14)$$

і

$$\|\Pi_s x(\tau)\| \leq c^{(s)} e^{\kappa_s \tau}, \quad \tau \geq 1, \quad \kappa_s < -1.$$

Зазначимо, що умова 11) матиме місце якщо, наприклад, $\varphi_1(t) = \psi_1(t) = \text{const}$, $t \geq \varepsilon$; $f_{1\varepsilon}(\psi(t), \psi(t), t, \varepsilon) \equiv 0$, $t \in [0; t_0]$, $\varepsilon \in [0; \varepsilon_0]$.

Покажемо, що побудований формальний розв'язок (3) є рівномірним асимптотичним розвиненням "точного" розв'язку задачі (1), (2) на відрізку $[0; t_0]$.

Для цього в системі (1) зробимо заміну

$$x(t, \varepsilon) = x_m(t, \varepsilon) + y(t, \varepsilon), \quad (15)$$

де

$$x_m(t, \varepsilon) = \sum_{s=0}^m \varepsilon^s (\bar{x}_s(t) + \Pi_s x(\tau)),$$

а $y(t, \varepsilon)$ – нова невідома вектор-функція. Дістанемо

$$\varepsilon H(t, \varepsilon) \frac{dy}{dt} = \Omega(t, \varepsilon) y + g(y(t, \varepsilon), [y(t, \varepsilon)], t, \varepsilon), \quad (16)$$

$$g(y, [y], t, \varepsilon) = f(x_m + y, [x_m + y], t, \varepsilon) -$$

$$-\Omega(t, \varepsilon) y - \varepsilon H(t, \varepsilon) \frac{dx_m}{dt}.$$

За побудовою

$$\|g(0, 0, t, \varepsilon)\| = O(\varepsilon^{m+1}), \quad t \in [0; t_0],$$

і

$$y(\varepsilon, \varepsilon) = y_\varepsilon, \quad y_\varepsilon = O(\varepsilon^{m+1}). \quad (17)$$

Надалі припускатиемо:

$$12) \quad \|(H^{(1)}(t, \varepsilon))^{-1}\| \leq c_0 \varepsilon^{-\alpha}, \quad \alpha \geq 0, \\ \|(H^{(2)}(t, \varepsilon))^{-1}\| \leq c_0, \quad t \in [\varepsilon; t_0];$$

13) система

$$\varepsilon H(t, \varepsilon) \frac{dy}{dt} = \Omega(t, \varepsilon) y$$

має фундаментальну матрицю

$$Y(t, s, \varepsilon) = \begin{pmatrix} Y^{(1)}(t, s, \varepsilon) & 0 \\ 0 & Y^{(2)}(t, s, \varepsilon) \end{pmatrix}$$

($Y(t, t, \varepsilon) = E$) таку, що

$$\|Y^{(1)}(t, s, \varepsilon)\| \leq c_1 \varepsilon^{-\beta}, \quad \beta \geq 0,$$

і

$$\|Y^{(2)}(t, s, \varepsilon)\| \leq c_1 \exp\left(-\frac{\kappa(t-s)}{\varepsilon}\right), \quad \kappa > 0,$$

$\varepsilon \leq s \leq t \leq t_0$;

14) існують неперервні функції $\eta_i(t, \varepsilon)$, $\varepsilon \leq t \leq t_0$, $0 \leq \varepsilon \leq \varepsilon_0$, $i = \overline{1, n-p}$, та $\theta_i(t, \varepsilon', \varepsilon'')$, $\varepsilon \leq t \leq t_0$, $0 \leq \varepsilon' \leq \varepsilon_0$, $0 \leq \varepsilon'' \leq \varepsilon_0$, $i = \overline{1, n-p}$, такі, що

$$|\{f(u, [u], t, \varepsilon)\}_i - \{f(u, [v], t, \varepsilon)\}_i| \leq \leq \eta_i(t, \varepsilon) \| [u] - [v] \|,$$

$$|\{f_x(u, [u], t, \varepsilon)\}_{ij} - \{f_x(v, [v], t, \varepsilon)\}_{ij}| \leq \leq \eta_i(t, \varepsilon) (\|u - v\| + \|[u] - [v]\|),$$

$j = \overline{1, n}$, для всіх $\|u\| \leq a$, $\|v\| \leq a$, причому

$$\eta_i(t, \varepsilon) = \frac{1}{4c_0 c_1} \varepsilon^{\beta+1}, \quad i = \overline{1, n-p-1},$$

$$\eta_{n-p}(t, \varepsilon) = \frac{1}{4c_0c_1} \varepsilon^{\alpha+\beta+1},$$

i

$$|\{f_{x\varepsilon}(\psi(t), \psi(t), t, \varepsilon')\}_{ij} - \{f_{x\varepsilon}(\psi(t), \psi(t), t, \varepsilon'')\}_{ij}| \leq \theta_i(t, \varepsilon', \varepsilon'')|\varepsilon' - \varepsilon''|,$$

$$j = \overline{1, n},$$

$$\theta_i(t, \varepsilon', \varepsilon'') = \frac{1}{4c_0c_1} \varepsilon^\beta, \quad i = \overline{1, n-p-1},$$

$$\theta_{n-p}(t, \varepsilon', \varepsilon'') = \frac{1}{4c_0c_1} \varepsilon^{\alpha+\beta},$$

де $\{\}_i$ або $\{\}_{ij}$ – компонента вектор-функції або матриці відповідно.

Тоді система інтегральних рівнянь

$$y(t, \varepsilon) = Y(t, \varepsilon, \varepsilon)y_\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon} \int_{\varepsilon}^t Y(t, s, \varepsilon) H^{-1}(s, \varepsilon) g(y, [y], s, \varepsilon) ds \quad (18)$$

матиме єдиний розв'язок $y = y(t, \varepsilon)$ для якого $y(\varepsilon, \varepsilon) = y_\varepsilon$. При цьому,

$$y(t, \varepsilon) = O(\varepsilon^{m-\alpha-\beta-1}).$$

Теорема 1. Нехай виконуються умови 1) – 14). Тоді для $m \geq \alpha + \beta + 1$, $t \in [0; t_0]$, $\varepsilon \in (0; \varepsilon_1]$, $\varepsilon_1 \leq \varepsilon_0$, задача (1), (2) має єдиний розв'язок $x = x(t, \varepsilon)$ такий, що

$$||x(t, \varepsilon) - x_m(t, \varepsilon)|| = O(\varepsilon^{m-\alpha-\beta-1}). \quad (19)$$

СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. Митропольский Ю.А. Метод усреднения в нелинейной механике. — К.: Наук. думка, 1971. — 440 с.
2. Халанай А. Метод усреднения для систем дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом // Rev. math. pures et appl. Acad. RPR. — 4, 3. — Р. 467 – 483.
3. Рубаник В.П. Колебания квазилинейных систем с запаздыванием. — М.: Наука, 1969. — 287 с.
4. Фодчуж В.И. Асимптотические методы нелинейной механики в теории дифференциально-разностных уравнений: Автореф. дис. ... д-ра физ.мат. наук. — К., 1972. — 23 с.
5. Васильева А.Б., Бутузов В.Ф. Асимптотические разложения решений сингулярно возмущенных уравнений. — М.: Наука, 1973. — 272 с.

6. Родионов А.М. Применение метода возмущений к линейным уравнениям с распределенным запаздыванием // ЖВММФ, 1964. — 4, 2. — С. 358 – 363.

7. Рожков В.И. Асимптотика решений уравнений нейтрального типа с малым запаздыванием // Тр. семинара по теории дифференц. уравнений с отклоняющимся аргументом, 1963. — 2. — С. 208 – 222.

8. Рябов Ю.А. Метод малого параметра в теории периодических решений дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом // Тр. семинара по теории дифференц. уравнений с отклоняющимся аргументом, 1962. — 1. — С. 103 – 113.

9. Самойленко А.М., Шкіль М.І., Яковець В.П. Лінійні системи диференціальних рівнянь з виродженнями. — К.: Вища шк., 2000. — 294 с.

10. Яковець В.П., Акименко А.М. Про існування і асимптотику періодичного розв'язку виродженої сингулярно збуреної системи диференціальних рівнянь у випадку кратних елементарних дільників // Нелінійні коливання, 2002. — Т. 5, № 1. — С. 123 – 141.