

©2008 г. В. В. Конаровський

Інститут математики НАН України, Київ

РОЗВ'ЯЗУВАННЯ СИСТЕМ ЛІНІЙНИХ АЛГЕБРАЇЧНИХ РІВНЯНЬ

Побудовано алгоритм розв'язування систем лінійних алгебраїчних рівнянь.

We construct an algorithm for solving of linear algebraic equation systems.

1. Вступ.

Важливість систем лінійних алгебраїчних рівнянь зросла після виникнення аналітичної геометрії, яка дозволила звести до дослідження систем рівнянь всі основні питання, пов'язані з дослідженням площин і прямих в просторі. Були розроблені методи, які дозволили розв'язувати як крамерівські системи (формули Крамера, матричний метод [1,2]), так і системи порядку $(n \times m)$ (метод Гаусса [1] та ін.). У статті запропонований ще один метод для розв'язування систем алгебраїчних рівнянь порядку $(n \times m)$, який є досить простим у своєму застосуванні.

2. Розв'язування систем лінійних однорідних рівнянь (СЛОР).

Розглянемо систем лінійних однорідних рівнянь

[illegible]

де $a_{ij} \in \mathfrak{F} \quad \forall i = \overline{1, s}, \quad \forall j = \overline{1, n},$
 $\mathfrak{F}$ — довільне поле.

Перепишемо СЛОР (1) у наступному вигляді:

$$\bar{\alpha}_1 x_1 + \bar{\alpha}_2 x_2 + \dots + \bar{\alpha}_n x_n = \bar{0}, \quad (2)$$

TYT

$$\begin{aligned}\bar{\alpha}_1 &= (\alpha_{11}, \alpha_{21}, \dots, \alpha_{s1}); \\ \bar{\alpha}_2 &= (\alpha_{12}, \alpha_{22}, \dots, \alpha_{s2}); \\ &\vdots \\ \bar{\alpha}_n &= (\alpha_{1n}, \alpha_{2n}, \dots, \alpha_{sn}).\end{aligned}$$

Ставиться завдання знайти розв'язки СЛОР (1), тобто знайти такі елементи $x_i, i = \overline{1, n}$, що рівняння (2) перетворюється в правильну векторну рівність.

Випишемо матрицю СЛОП (1):

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{pmatrix};$$

$$A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{s1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{s2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{sn} \end{pmatrix}.$$

Нехай $\text{rg } A = r = \text{rg } A^T$, де A^T — транспонована матриця, $0 \leq r \leq \min(n, s)$.

Допишемо до матриці A^T одиничну, розмірності n :

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} a_{11} & \cdots & a_{s1} & 1 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{1n} & \cdots & a_{sn} & 0 & \cdots & 1 \end{array} \right). \quad (3)$$

За допомогою елементарних перетворень над рядками матриці (3), зводимо її ліву частину (елементи A^T) до трикутної форми (відповідні перетворення виконуємо і над елементами правої частини), отримаємо

$$B = (B_1|B_2),$$

$$B_1 = \begin{pmatrix} a'_{11} & a'_{21} & \cdots & a'_{r1} & \cdots & a'_{s1} \\ 0 & a'_{22} & \cdots & a'_{r2} & \cdots & a'_{s2} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & a'_{rr} & \cdots & a'_{sr} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix},$$

$$B_2 = \begin{pmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix}.$$
$$B_2 = \begin{pmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix}.$$

Відомо, що ФСР складається з $n - r$ лінійно незалежних розв'язків [1], звідси і впливає дане твердження. Теорему доведено.

[illegible]

Зауваження 1. Якщо ми не можемо за допомогою елементарних перетворень отримати нульових рядків, то розв'язком такої системи буде тривіальний розв'язок.

Зауважимо, i -й вектор-рядок матриці A^T збігається з $\bar{\alpha}_i$, $i = \overline{1, n}$. Припустимо, що елементарними перетвореннями звели j -тий рядок A^T ($1 \leq j \leq n$) до нульового вигляду. Це рівносильно наступному:

$$\bar{\alpha}_1 k_1 + \bar{\alpha}_2 k_2 + \dots + \bar{\alpha}_n k_n = \bar{0}. \quad (4)$$

- 1) виписати матрицю, транспоновану до матриці системи, дописати до неї одиничну (порядок E дорівнює кількості змінних у системі (1));
- 2) звести ліву частину нової матриці до трикутного вигляду, над елементами правої частини виконуємо ті ж перетворення;
- 3) виписати вектори-рядки, які знаходяться навпроти нульових рядків перетвореної матриці (ці вектори-рядки утворюють ФСР).

3. Розв'язування систем лінійних неоднорідних рівнянь.

Розглянемо систему лінійних неоднорідних рівнянь

[illegible]

У системі (5) перенесемо вліво вільні член-
ни

[illegible]

Припустимо, що біля c_i знаходиться змінна $k \in \mathfrak{Z}$, тобто:

[illegible]

$$C = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} & c_1 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{s1} & \cdots & a_{sn} & c_s \end{pmatrix}.$$

Розв'язавши СЛОР (7), наприклад, за допомогою наведеного вище алгоритму, отримаємо ФСР:

[illegible]

$$P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} & \cdots & p_{1n} & p_{1,n+1} \\ p_{21} & p_{22} & \cdots & p_{2n} & p_{2,n+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ p_{r1} & p_{r2} & \cdots & p_{rn} & p_{r,n+1} \end{pmatrix}.$$
$$P' = \begin{pmatrix} p'_{11} & p'_{12} & \cdots & p'_{1n} & 1 \\ p'_{21} & p'_{22} & \cdots & p'_{2n} & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ p'_{r1} & p'_{r2} & \cdots & p'_{rn} & 0 \end{pmatrix}. \quad (9)$$
$$\begin{aligned} \overline{\gamma}_1 &= (p'_{11}, p'_{12}, \dots, p'_{1n}, 1); \\ \overline{\gamma}_2 &= (p'_{21}, p'_{22}, \dots, p'_{2n}, 0); \\ &\vdots \\ \overline{\gamma}_r &= (p'_{r1}, p'_{r2}, \dots, p'_{rn}, 0). \end{aligned} \quad (10)$$
$$\begin{aligned}\bar{\gamma}_1'' &= (p'_{11}, p'_{12}, \dots, p'_{1n}); \\ \bar{\gamma}_2'' &= (p'_{21}, p'_{22}, \dots, p'_{2n}); \\ &\vdots \\ \bar{\gamma}_r'' &= (p'_{r1}, p'_{r2}, \dots, p'_{rn}).\end{aligned}$$
$$\bar{\gamma} = \bar{\gamma}_1'' + l_1 \bar{\gamma}_2'' + \dots + l_{r-1} \bar{\gamma}_r'', \quad (11)$$

Доведення. Якщо $\bar{\gamma}_i, \bar{\gamma}_j$ — розв'язки СЛОР (7), то $(m_1\bar{\gamma}_i + m_2\bar{\gamma}_j)$ — теж розв'язок, $\forall m_1, m_2 \in \mathfrak{Z}, \forall i, j = \overline{1, r}$.

Система (5) відрізняється від (7) лише змінною k . Очевидно, що системи (7) і (5) будуть еквівалентними, якщо $k = 1 \Rightarrow \bar{\gamma}_1''$ — розв'язок системи (5).

[illegible]

Оскільки система (5) уже має один розв'язок, тоді її стовпець вільних членів розкладається через інші стовпці. Отже

Оскільки вектори $\overline{\gamma}_i'', i = \overline{2, r}$ лінійно незалежні і їх $\in (r - 1)$, то вони утворюють ФСР системи (12). $\Rightarrow \overline{\gamma} = \overline{\gamma}_1'' + l_1 \overline{\gamma}_2'' + \dots + l_{r-1} \overline{\gamma}_r''$. Теорему доведено.

Доведення. P не можна звести до вигляду (9) лише в тому випадку, коли елементи останнього стовпця дорівнюють нулеві.

$$P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} & \cdots & p_{1n} & 0 \\ p_{21} & p_{22} & \cdots & p_{2n} & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ p_{r1} & p_{r2} & \cdots & p_{rn} & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{aligned} \bar{\gamma}'_1 &= (p_{11}, p_{12}, \dots, p_{1n}, 0); \\ \bar{\gamma}'_2 &= (p_{21}, p_{22}, \dots, p_{2n}, 0); \\ &\vdots \\ \bar{\gamma}'_r &= (p_{r1}, p_{r2}, \dots, p_{rn}, 0). \end{aligned} \quad (13)$$
$$\overline{\beta} = (t_1, t_2, \dots, t_n),$$
$$\overline{\beta}' = (t_1, t_2, \dots, t_n, 1).$$
$$\overline{\beta}' = l_1 \overline{\gamma}'_1 + l_2 \overline{\gamma}'_2 + \dots + l_r \overline{\gamma}'_r. \quad (14)$$

Висновок 2. Щоб розв'язати систему лінійних неоднорідних рівнянь потрібно:

- 1) перенести вільні члени вліво;
- 2) дописати біля вільних членів змінну і знайти ФСР утвореної СЛОР;
- 3) скласти матрицю із знайдених розв'язків СЛОР;
- 4) звести матрицю, якщо це можливо, до вигляду (9);
- 5) виписати вектори-рядки перетвореної матриці, опускаючи останню координату;
- 6) записати розв'язок у вигляді (11).

2. Мальцев А. И. Основы линейной алгебры.— М.-Л.: Гостехиздат, 1948.— 423с.