

Чернівецький національний університет імені Юрія Федъковича

АСИМПТОТИЧНІ РОЗВ'ЯЗКИ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНОГО РІВНЯННЯ ІЗ ПОВІЛЬНО ЗМІННИМИ ПАРАМЕТРАМИ І ЛІНІЙНО ПЕРЕТВОРЕНІМ АРГУМЕНТОМ

Побудовано перше наближення розв'язку нелінійного диференціального рівняння з повільно змінними параметрами із лінійно перетвореним аргументом. Ефективність алгоритму проілюстрована на рівняннях типу Дуффінга із лінійно перетвореним аргументом.

In the present work for a nonlinear differential equation with slowly varying parameters and linearly transformed argument a construction of problem of an approximate solution to the first-order is constructed. Its efficiency is demonstrated by Duffing-type equations with linearly transformed argument as example.

Розвитку асимптотичного методу Крилова-Боголюбова [1] для рівнянь із повільно змінними параметрами присвячена монографія [2] та ін. Аналогічна задача для диференціально-різницевих рівнянь розглядалась в роботах [3 – 5] та ін. Зокрема, в [5] запропоновано алгоритм побудови асимптотичних наближень другого порядку в резонансному випадку для рівняння із повільно змінними частотами і запізненням.

У даній роботі розглядається рівняння із збуренням, що залежить від лінійно перетвореного аргументу. Такі рівняння активно вивчаються (див. [6, 7]) і служать математичними моделями процесів із післядією [8, 9]. На відміну від [5], в даній роботі рівняння для асимптотичних наближень залежать від аргументів із лінійно перетвореним аргументом, а в умові резонансу враховано вплив запізнення у фазовій змінній.

1. Постановка задачі. Розглядається диференціальне рівняння із запізненням виду

$$\begin{aligned} \frac{d^2x(t)}{dt^2} + \omega^2(\tau)x(t) = \\ = \varepsilon f(\tau, \theta, x(t), x(\lambda t), \frac{dx(t)}{dt}, \frac{dx(\lambda t)}{dt}), \quad (1) \end{aligned}$$

де $t \geq 0$, $\lambda \in (0, 1)$, ε – малий додатний па-

раметр, $\tau = \varepsilon t \in [0, L]$,

$$f(\tau, \theta, x, z, u, v) = \sum_{|n| \leq N} e^{in\theta} f_n(\tau, x, z, u, v),$$

f_n – алгебраїчні многочлени по x, z, u, v ;

$$\frac{d\theta}{dt} = \nu(\tau), \quad (2)$$

$\nu(\tau)$ – частота збурюючої сили.

Припустимо, що $f_n, \omega(\tau) > 0$ і $\nu(\tau) > 0$ – диференційовні функції за змінною τ .

У рівнянні (1) можуть спостерігатися резонансні явища, спричинені як дією зовнішньої періодичної сили [1,4], так і впливом відхилення аргументу $(1 - \lambda)t$ [10]. Умовою резонансу в точці τ є виконання рівності

$$\omega(\tau) \cong \frac{r}{q} \lambda \omega(\lambda \tau) + \frac{p}{q} \nu(\tau), \quad (3)$$

де p, q, r – цілі, а p/q – взаємно прості числа.

Оскільки частоти $\omega(\tau), \nu(\tau)$ в (2) і запізнення змінюються з часом, то для фіксованих p, r і q коливна система може неоднократно переходити із нерезонансного стану в резонансний або навпаки. Обґрунтування методу усереднення для багаточастотних систем із змінними частотами без запізнення дано в монографії [11], а для систем із лінійно перетвореним аргументом в [10, 12].

В роботі асимптотичним методом Крилова-Боголюбова побудовано перше

наближення розв'язку рівняння (1) та проілюстровано одержаний результат на рівняннях типу Дуффінга із запізненням $(1 - \lambda)t$.

2. Схема методу. Припустимо, що виконується умова резонансу (3) хоча б для одного $\tau \geq 0$ і деяких цілих p, q і r .

Наближений розв'язок (1) будується у вигляді формального ряду

$$x(t, \varepsilon) = a \cos \psi + \varepsilon u_1(\tau, a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) + \\ + \varepsilon^2 u_2(\tau, a, a_\lambda, a_{\lambda^2}, \psi, \psi_\lambda, \psi_{\lambda^2}, \theta, \theta_\lambda) + \varepsilon^3 \dots, \quad (4)$$

де $a_{\lambda^2}(t) = a(\lambda^2 t)$, функції u_n 2π -періодичні за змінними $\psi, \theta, \psi_\lambda, \dots$ і не містять гармонік $\sin \psi, \cos \psi$ [1]. Функції a і ψ визначаються із системи рівнянь з лінійно перетвореним аргументом

$$\frac{da}{dt} = \varepsilon A_1(\tau, a, a_\lambda, \varphi) + \\ + \varepsilon^2 A_2(\tau, a, a_\lambda, a_{\lambda^2}, \varphi, \varphi_\lambda) + \varepsilon^3 \dots, \quad (5)$$

$$\frac{d\varphi}{dt} = \omega(\tau) + \varepsilon B_1(\tau, a, a_\lambda) + \\ + \varepsilon^2 B_2(\tau, a, a_\lambda, a_{\lambda^2}, \varphi, \varphi_\lambda) + \varepsilon^3 \dots. \quad (6)$$

Тут

$$\varphi = \psi - \frac{r}{q} \psi_\lambda - \frac{p}{q} \theta \quad (7)$$

є різницею між фазою ψ власних коливань і фазою ψ_λ , спричиненою запізненням, та фазою θ зовнішнього збурення.

У першому наближенні потрібно знайти функції A_1, B_1 і u_1 так, щоб вираз

$$x_1(t, \varepsilon) = a \cos \psi + \varepsilon u_1(\tau, a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) \quad (8)$$

задовольняв рівняння (1) з точністю до величин $O(\varepsilon^2)$ при $\varepsilon \rightarrow 0$. Аналогічно, в другому наближенні будуються функції A_2, B_2, u_2 , але при цьому збільшується число аргументів із запізненням для цих функцій.

3. Перше наближення. Введемо такі позначення:

$$D_1 = \omega \frac{\partial}{\partial \psi} + \lambda \omega_\lambda \frac{\partial}{\partial \psi_\lambda} + \nu \frac{\partial}{\partial \theta},$$

$$\Delta_1 = A_1 \cos \psi - a B_1 \sin \psi + a \frac{d\omega}{d\tau} \sin \psi, \\ \Omega(\tau) = \omega(\tau) - \frac{r}{q} \lambda \omega(\lambda \tau) - \frac{p}{q} \nu(\tau),$$

$$f_0(\tau, a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) = f(\tau, \theta, a \cos \psi, a_\lambda \cos \psi_\lambda, \\ - a \omega \sin \psi, - a_\lambda \omega_\lambda \sin \psi_\lambda).$$

Запишемо розклад Фур'є

$$f_0 = \sum_{k,l,m} f_{klm}^{(0)}(\tau, a, a_\lambda) e^{i(k\psi + l\psi_\lambda + m\theta)}, \quad (9)$$

де

$$f_{klm}^{(0)}(\tau, a, a_\lambda) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{-i(k\psi + l\psi_\lambda + m\theta)} \times \\ \times f_0(\tau, a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) d\psi d\psi_\lambda d\theta.$$

Із (5) – (8) з точністю до величин $O(\varepsilon^2)$ маємо

$$\frac{dx}{dt} = -a \omega \sin \psi + \varepsilon \Delta_1, \\ \frac{d^2x}{dt^2} = -a \omega^2 \cos \psi + \varepsilon \left\{ \left(\Omega \frac{\partial A_1}{\partial \varphi} - 2a \omega B_1 \right) \times \right. \\ \times \cos \psi - \left(a \Omega \frac{\partial B_1}{\partial \varphi} + 2\omega A_1 + a \frac{d\omega}{d\tau} \right) \sin \psi + \\ \left. + D_1^2 u_1 \right\} + \varepsilon^2.$$

Підставивши другу похідну і вираз для $x_1(t, \varepsilon)$ в рівняння (1) та прирівнявши коефіцієнти при ε^1 , одержимо рівняння для знаходження u_1, A_1 і B_1 :

$$(D_1^2 + \omega^2) u_1 = f_0(\tau, a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) - \\ - \left(\Omega \frac{\partial A_1}{\partial \varphi} - 2a \omega B_1 \right) \cos \psi + \\ + \left(a \Omega \frac{\partial B_1}{\partial \varphi} + 2\omega A_1 + a \frac{d\omega}{d\tau} \right) \sin \psi. \quad (10)$$

Оскільки u_1 не містить гармонік $\cos \varphi, \sin \psi$, то

$$u_1(\tau, a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) = \sum_{\substack{k,l,m \\ k \neq \pm 1}} u_{klm}^1(\tau, a, a_\lambda) \times$$

$$\times e^{i(k\psi + l\psi_\lambda + m\theta)}. \quad (11)$$

На підставі (7) маємо

$$(k \pm 1)\psi + l\psi_\lambda + m\theta = (k \pm 1)\varphi + ((k \pm 1)\frac{p}{q} + m)\theta + \\ + ((k \pm 1)\frac{r}{q} + l)p\psi_\lambda = s\varphi,$$

де s – деяке ціле число,
якщо виконуються рівності

$$(k \pm 1)p + qm = 0, (k \pm 1)r + ql = 0. \quad (12)$$

Припустимо, що на проміжку $[0, L]$

$$(k \pm 1)(r\lambda\omega(\lambda\tau) + p\nu(\tau)) + \\ + (lq\lambda\omega(\lambda\tau) + qm\nu(\tau)) \neq 0, \quad (13)$$

де p, q і r визначені згідно з (3), k, l, m – множини індексів в (9), крім тих, що задовольняють умови (12).

Отже, сумування в (11) здійснюється по тих k, l, m , для яких не виконуються умови (12). Позначимо таку суму через Σ' . Таким чином, функцію u_1 знайдемо як частинний розв'язок рівняння

$$(D_1^2 + \omega^2)u_1 = \\ = \sum f_{klm}^{(0)}(\tau, a, a_\lambda)e^{i(k\psi + l\psi_\lambda + m\theta)}. \quad (14)$$

Після підстановки (11) в (14) одержимо

$$u_1(\tau, a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) = \sum [\omega^2(\tau) - (k\omega(\tau) + \\ + \lambda l\omega(\lambda\tau) + m\nu(\tau))^2]^{-1} \times \\ \times f_{klm}^{(0)}(\tau, a, \omega_\lambda)e^{i(k\psi + l\psi_\lambda + m\theta)}. \quad (15)$$

Знаменники в (15) відмінні від нуля на підставі умови (13).

При виконанні умов (12)

$$k\psi + l\psi_\lambda + m\theta = (k\frac{p}{q} + m)\theta + (k\frac{r}{q} + l)\psi_\lambda + \\ + k\varphi = \mp\frac{p}{q}\theta \mp\frac{r}{q}\psi_\lambda + k\varphi = \mp\psi + (k \pm 1)\varphi.$$

Оскільки $k \pm 1$ ділиться на q , то $k \pm 1 = q\sigma$, σ – ціле число. Тому

$$e^{i(k\psi + l\psi_\lambda + m\theta)} = (\cos\psi \mp i\sin\psi)e^{iq\sigma}.$$

Функції A_1 і B_1 визначаються із системи рівнянь

$$a\Omega\frac{\partial B_1}{\partial\varphi} + 2\omega A_1 + a\frac{d\omega}{d\tau} = G_1(\tau, a, a_\lambda, \varphi), \\ -\Omega\frac{\partial A_1}{\partial\varphi} + 2a\omega B_1 = H_1(\tau, a, a_\lambda, \varphi), \quad (16)$$

де G_1 і H_1 – суми доданків у розкладі Фур'є функції f_0 , для яких виконуються умови (12), відповідно при $\sin\psi$ і $\cos\psi$. Функції G_1 і H_1 набувають вигляду

$$\begin{pmatrix} G_1 \\ H_1 \end{pmatrix} = \frac{1}{4\pi^3} \sum_{\sigma} e^{i\sigma\varphi} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} f_0(\tau, a,$$

$$a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) e^{i(q\psi - r\psi_\lambda - p\theta)} \begin{pmatrix} \sin\psi \\ \cos\psi \end{pmatrix} d\psi d\psi_\lambda d\theta.$$

Коефіцієнти Фур'є функцій A_1 і B_1 знаходяться із системи лінійних рівнянь після підстановки відповідних розкладів в (16). В підсумку одержимо:

$$A_1(\tau, a, a_\lambda, \varphi) = \\ = \omega(\tau) \sum_{\sigma} \frac{2C_{1,\sigma} - iH_{1,\sigma}}{4\omega^2(\tau) - \sigma^2\Omega^2(\tau)} e^{i\sigma q\varphi}, \\ B_1(\tau, a, a_\lambda, \varphi) = \\ = \frac{2\omega(\tau)}{a} \sum_{\sigma} \frac{H_{1,\sigma} + i\sigma G_{1,\sigma}}{4\omega^2(\tau) - \sigma^2\Omega^2(\tau)} e^{i\sigma q\varphi},$$

де $G_{1,\sigma}$, $H_{1,\sigma}$ – коефіцієнти Фур'є функцій G_1 і H_1 відповідно.

4. Приклади. Проілюструємо побудову рівнянь першого наближення для рівнянь типу Дуффінга [5], але з лінійно перетвореним аргументом.

Приклад 1. Розглянемо рівняння

$$\frac{d^2x(t)}{dt^2} + \omega^2 x(t) = \\ \varepsilon [E \cos\theta - \alpha x^3(\lambda t) + 2\beta \frac{dx(\lambda t)}{dt}].$$

Нехай $\omega = \nu$ і $\lambda = 0,5$. Маємо резонанс $\omega = \nu$, крім того, $\Omega = 0$ і

$$f_0 = E \cos\theta - \frac{\alpha a_\lambda^3}{4} (\cos 3\psi_\lambda + 3 \cos\psi_\lambda) -$$

$$-2\beta a_\lambda \omega \sin \psi_\lambda.$$

Умови (12) виконуються для $k = l = 0$, $m = 1$. Отже,

$$\begin{aligned} u_1(t, \varepsilon) &= u_{010}^1(a_\lambda) \cos \psi_\lambda + \\ &+ u_{030}^1(a_\lambda) \cos 3\psi_\lambda + u_{010}^2(a_\lambda) \sin \psi_\lambda. \end{aligned}$$

Для A_1 і B_1 маємо рівняння

$$\begin{aligned} E \cos \psi \cos \varphi + E \sin \psi \sin \varphi + 2\omega A_1 \sin \psi + \\ + 2a\omega B_1 \cos \psi = 0. \end{aligned}$$

Таким чином,

$$\begin{aligned} x_1(t, \varepsilon) &= a \cos \psi - \\ &- \frac{\varepsilon \alpha a_\lambda^3}{20\omega^2} (4 \cos 3\psi_\lambda + 15 \cos \psi_\lambda) + \\ &+ \frac{8\varepsilon \beta a_\lambda}{3\omega} \sin \psi_\lambda, \end{aligned}$$

де a і ψ є розв'язками рівняння

$$\begin{aligned} \frac{da}{dt} &= -\frac{\varepsilon E}{4a} \sin \varphi, \\ \frac{d\psi}{dt} &= \omega - \frac{\varepsilon E}{4a\omega} \cos \varphi. \end{aligned}$$

Приклад 2. Нехай $\omega = 2\nu$, $\lambda = 0.5$,

$$\begin{aligned} \frac{d^2x(t)}{dt^2} + \omega^2 x(t) = \\ \varepsilon [Ex_\lambda \cos \theta - \alpha x^3 + 2\beta \frac{dx}{dt}]. \end{aligned}$$

Маємо

$$\begin{aligned} f_0(a, a_\lambda, \psi, \psi_\lambda, \theta) &= \frac{Ea_\lambda}{2} (\cos(\psi_\lambda + \theta) + \\ &\cos(\psi_\lambda + \theta)) - \frac{\alpha a^3}{4} (\cos 3\psi + 3 \cos \psi) + \\ &2\beta a \omega \sin \psi. \end{aligned}$$

Резонанс $\omega = \lambda \omega_\lambda + \nu$ досягається при $k=0$, $l=m=1$. У першому наближенні

$$\begin{aligned} x_1(t, \varepsilon) &= a \cos \psi + \frac{\varepsilon}{32\omega^2} (16 \cos(\psi - \theta) + \\ &\alpha a^3 \cos 3\psi), \end{aligned}$$

де a і ψ задовольняють рівняння

$$\frac{da}{dt} = \varepsilon \left(\frac{a_\lambda E \sin \varphi}{4\omega} - a\beta \right),$$

$$\frac{d\psi}{dt} = \omega - \frac{\varepsilon}{2a\omega} (3\alpha a^3 - a_\lambda \cos \varphi).$$

СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. Боголюбов Н.Н., Митропольский Ю.А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний.— М.: Наука, 1974. — 504 с.
2. Митропольский Ю.А. Проблемы асимптотической теории нестационарных колебаний.— М.: Наука, 1964.— 431 с.
3. Рубанік В.П. Колебания квазилинейных систем с запаздыванием.— М.: Наука, 1969. — 287 с.
4. Митропольский Ю.А. Нелинейная механика. Асимптотические методы.— К.: Инс-т математики НАН України, 1995. — 396 с.
5. Mitropolsky Yu.A., Samoilenko V.Gh., Matarazzo G. On asymptotic solution to delay differential equations with slowly varying coefficients // Nonlinear Analysis.— 2003, N 52.— P.971—988.
6. Ронто А.М. Початкова та періодичні задачі для функціонально-диференціальних рівнянь: Дис... д-ра фіз.-мат. наук.— Київ, 2006.— 378 с.
7. Пелюх Г.П., Бельський Д.В. Об асимптотических свойствах решений дифференциально-функциональных уравнений с линейно преобразованным аргументом. // Нелінійні коливання. — 2007. **10**, № 1. — С. 144 — 159.
8. Kolmanovskii V., Myshkis A. Introduction to the theory and applications of functional-differential equations.— Dordrecht-Boston-London: Kluwer Academic Publishers, 1999. — 648 p.
9. Гребенщикова Б.Г., Ложников А.Б. Стабилизация системы, содержащей постоянное и линейное запаздывание// Дифференц. уравн.— 2004.— **40**, N 12.— С.1587—1595.
10. Бігун Я.І., Самойленко А.М. Обоснование принципа усреднения для многочастотных систем дифференциальных уравнений с запаздыванием // Дифференц. уравн.— 1999.— 35, № 1. — С. 8 — 14.
11. Самойленко А.М., Петришин Р.І. Математичні аспекти теорії нелінійних коливань. — Київ: Наукова думка, 2004. — 474 с.
12. Бігун Я.Й. Усереднення в багаточастотних системах із лінійно перетвореним аргументом та інтегральними крайовими умовами // Наук. вісн. Чернів. ун-ту: Зб. наук. пр. Вип. 269. Математика.— Чернівці: Рута, 2005. — С. 5 — 10.