

Національний педагогічний університет ім. М.П. Драгоманова, Київ

АСИМПТОТИЧНІ ВЛАСТИВОСТІ РОЗВ'ЯЗКІВ СИНГУЛЯРНО ЗБУРЕНИХ СИСТЕМ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ РІВНЯНЬ З ВИРОДЖЕННЯМ

Використовуючи метод примежових функцій, у статті побудовано розв'язок задачі Коші сингулярно збуреної системи диференціальних рівнянь з виродженням.

Using the method of boundary functions, the solution of the initial-value problem of the singularly perturbed systems of differential equations with degeneration is constructed.

Асимптотичні властивості розв'язків сингулярно збурених систем лінійних диференціальних рівнянь

$$\varepsilon B(t, \varepsilon) \frac{dx}{dt} = A(t, \varepsilon)x, \quad t \in [0; T], \quad (1)$$

де $A(t, \varepsilon)$, $B(t, \varepsilon)$ – квадратні матриці n -го порядку, причому

$$A(t, \varepsilon) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s A_s(t), \quad B(t, \varepsilon) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s B_s(t),$$

x – невідома вектор-функція розмірності n , $\varepsilon \in (0; \varepsilon_0]$ – малий параметр, $t \in [0; T]$, досліджувались у працях А.М.Самойленка, М.І.Шкіля, І.І.Старуна, В.П.Яковця та їх учнів [1 – 3]. Зокрема, за умови сталої кронекерової структури граничної в'язки матриць $A_0(t) - \lambda B_0(t)$, побудовано формальну фундаментальну матрицю системи (1) і доведено її асимптотичний характер.

Нелінійні сингулярно збурені системи з виродженою матрицею при похідних

$$\varepsilon B(t) \frac{dx}{dt} = A(t, \varepsilon)x + \varepsilon f(x, t, \varepsilon), \quad t \in [0; T] \quad (2)$$

розглядалися В.П.Яковцем [4]. А саме, використовуючи метод примежових функцій [5], у праці [4] побудовано розв'язок $x(t, \varepsilon)$ системи (2), для якого виконується початкова умова

$$x(0, \varepsilon) = x_0. \quad (3)$$

При цьому розглядався випадок простих елементарних дільників в'язки $A_0(t) - \lambda B(t)$.

Зазначимо, що в наведених вище дослідженнях необхідною умовою є сталість рангу матриці біля похідних на всьому розглядуваному проміжку.

У даній праці наведено алгоритм побудови розв'язку задачі Коші (2), (3) у випадку коли матриця $B(t)$ на відрізку $[0; T]$ змінює свій ранг. Отже, нехай у системі (2) $A(t, \varepsilon)$, $B(t)$, x – такі ж, як і в системі (1), причому

$$A(t, \varepsilon) = A_0(t) + \varepsilon A_1(t),$$

$f(x, t, \varepsilon)$ – вектор-функція розмірності n .

Припустимо, що:

- 1) елементи матриць $A_0(t)$, $A_1(t)$, $B(t)$ нескінченно диференційовні на відрізку $[0; T]$;
- 2) вектор-функція $f(x, t, \varepsilon)$ має нескінченну кількість неперервних похідних за всіма змінними на множині $\|x\| \leq a$, $0 \leq t \leq T$, $\varepsilon \in [0; \varepsilon_0]$, $\|x_0\| < a$;
- 3) в'язка матриця $A_0(t) - \lambda B(0)$ на відрізку $[0; T]$ регулярна, має один "скінчений" елементарний дільник кратності p , $p \geq 2$ і один "нескінчений" – кратності $n - p$;
- 4) $Re\lambda_0(t) \neq 0$, $0 \leq t \leq T$, де $\lambda_0(t)$ – власне значення матриці $A_0(t)$ відносно $B(0)$.

Тоді існують неособливі матриці $P(t)$ та $Q(t)$ такі, що

$$P(t)A_0(t)Q(t) = \Omega(t), \quad P(t)B(0)Q(t) = H,$$

де

$$\Omega(t) = \begin{pmatrix} E_1 & 0 \\ 0 & W(t) \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} J_1 & 0 \\ 0 & E_2 \end{pmatrix},$$

$W(t) = \lambda_0(t)E_2 + J_2$, E_1 , E_2 – одиничні матриці $(n-p)$ -го та p -го порядку відповідно,

$$J_i = \|\gamma_{ij}\|_1^{r_i}, \quad \gamma_{ij} = \begin{cases} 1, & j = i+1, \\ 0, & j \neq i+1, \end{cases}$$

$r_1 = n - p$, $r_2 = p$ [1, с. 32].

Зробимо в системі (2) заміну $x = Q(t)y$ і помножимо її зліва на $P(t)$. Дістанемо

$$\varepsilon D(t) \frac{dy}{dt} = C(t, \varepsilon) y + \varepsilon g(y, t, \varepsilon), \quad (4)$$

де

$$\begin{aligned} C(t, \varepsilon) &= \Omega(t) + \varepsilon(P(t)A_1(t)Q(t) - \\ &- HQ^{-1}(t)Q'(t)) \equiv C_0(t) + \varepsilon C_1(t), \\ D(t) &= P(t)B(t)Q(t), \\ g(y, t, \varepsilon) &= P(t)f(Q(t)y, t, \varepsilon). \end{aligned}$$

Умова (3) при цьому набуде вигляду

$$y(0, \varepsilon) = Q^{-1}(0)x_0 \equiv y_0. \quad (5)$$

Розв'язок задачі (4), (5) шукатимемо у вигляді

$$y(t, \varepsilon) = \bar{y}(t, \varepsilon) + \Pi y(\tau, \varepsilon), \quad (6)$$

де $\bar{y}(t, \varepsilon) = \sum_{i=0}^{\infty} \varepsilon^i \bar{y}_i(t)$ – регулярний ряд, а

$\Pi y(\tau, \varepsilon) = \sum_{i=0}^{\infty} \varepsilon^i \Pi_i y(\tau)$ – примежовий ряд, у якому $\tau = \frac{t}{\varepsilon}$, [5].

У такому ж вигляді запишемо вектор $g(y, t, \varepsilon)$:

$$g(y, t, \varepsilon) = \bar{g}(t, \varepsilon) + \Pi g(\tau, \varepsilon),$$

де

$$g(t, \varepsilon) = g(\bar{y}(t, \varepsilon), t, \varepsilon),$$

$$\begin{aligned} \Pi g(\tau, \varepsilon) &= g(\bar{y}(\varepsilon\tau, \varepsilon) + \Pi y(\tau, \varepsilon), \varepsilon\tau, \varepsilon) - \\ &- g(\bar{y}(\varepsilon\tau, \varepsilon), \varepsilon\tau, \varepsilon). \end{aligned}$$

Розкладаючи вектор-функції $\bar{g}(t, \varepsilon)$ та $\Pi g(\tau, \varepsilon)$ у формальні ряди за степенями ε , дістаємо

$$\bar{g}(t, \varepsilon) = \sum_{i=0}^{\infty} \varepsilon^i \bar{g}_i(t), \quad \Pi g(\tau, \varepsilon) = \sum_{i=0}^{\infty} \varepsilon^i \Pi_i g(\tau).$$

Аналогічним чином запишемо матриці $C(t, \varepsilon)$ та $D(t)$:

$$\Pi C(\tau, \varepsilon) = C(\varepsilon\tau, \varepsilon) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s \sum_{i=0}^s \frac{1}{i!} \frac{d^i C_{s-i}(0)}{dt^i} \tau^i,$$

$$\Pi D(\tau, \varepsilon) = D(\varepsilon\tau) = \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s \frac{1}{s!} \frac{d^s D(0)}{dt^s} \tau^s.$$

Підставимо ряд (6) у систему (4) і розглянемо окремо вирази, що залежать від t і τ :

$$\varepsilon D(t) \frac{d\bar{y}}{dt} = C(t, \varepsilon) \bar{y} + \varepsilon \bar{g}(t, \varepsilon), \quad (7)$$

$$D(\varepsilon\tau) \frac{d\Pi y}{d\tau} = C(\varepsilon\tau, \varepsilon) \Pi y + \varepsilon \Pi g(\tau, \varepsilon). \quad (8)$$

Можна показати, що прирівнюючи коефіцієнти біля однакових степенів ε , системи (7), (8) відносно $\bar{y}_0(t)$, $\Pi_0 y(\tau)$, $\bar{y}_1(t)$, $\Pi_1 y(\tau)$, ... розв'язні [5, с. 57; 6, с. 348], причому

$$\Pi_i y(\tau) \rightarrow 0, \quad \tau \rightarrow \infty, \quad i = 1, 2, \dots$$

Зауважимо, що для виконання умови (5) достатньо, щоб

$$\bar{y}_0(0) + \Pi_0 y(0) = y_0, \quad (9^0)$$

$$\bar{y}_i(0) + \Pi_i y(0) = 0, \quad i = 1, 2, \dots \quad (9^i)$$

Покажемо, що побудований формальний розв'язок є рівномірним асимптотичним розвиненням точного розв'язку задачі (4), (5) на відрізку $[0; t_0]$, $t_0 \leq T$ за параметром ε .

Для цього систему (4) запишемо так:

$$\varepsilon H \frac{dy}{dt} = C(t, \varepsilon)y + \varepsilon(H - D(t)) \frac{dy}{dt} + \varepsilon g(y, t, \varepsilon).$$

Як відомо, матриця $\Omega(t)$ має H -жорданів ланцюжок векторів довжини p , що складається з власного вектора $\varphi(t)$, який відповідає власному значенню $\lambda_0(t)$ та $p-1$ H -приєднаних векторів $\varphi_1(t)$, ..., $\varphi_{p-1}(t)$ [1, с. 32].

Матриця H має Ω -жорданів ланцюжок векторів довжини $n-p$, що складається з власного вектора $\tilde{\varphi}(t)$, який відповідає нульовому власному значенню та $n-p-1$ Ω -приєднаних векторів $\tilde{\varphi}_1(t)$, ..., $\tilde{\varphi}_{p-1}(t)$.

Нехай $\psi(t)$ та $\tilde{\psi}(t)$ – елементи нуль-простору матриць $(\Omega(t) - \lambda_0(t)H)^*$ та H^* відповідно.

При цьому вектори $\psi(t)$ та $\tilde{\psi}(t)$ можна визначити так, щоб

$$(H((\Omega(t) - \lambda_0(t)H)^{-1}H)^{i-1}\varphi(t), \psi(t)) = \delta_{pi}, \\ i = \overline{1, p},$$

$$(\Omega(t)((H^{-1}\Omega(t))^{i-1}\tilde{\varphi}(t), \tilde{\psi}(t)) = \delta_{n-p,i},$$

$i = \overline{1, n-p}$, δ_{ij} – символ Кронекера.

Зазначимо, що вектори $\varphi(t)$, $\varphi_1(t)$, ..., $\varphi_{p-1}(t)$, $\tilde{\varphi}(t)$, $\tilde{\varphi}_1(t)$, ..., $\tilde{\varphi}_{n-p-1}(t)$, $\psi(t)$ та $\tilde{\psi}(t)$ можна побудувати так, щоб вони були лінійно незалежними на відрізку $[0; T]$ [2, с. 31].

Надалі припускатимемо, що:

$$5) \operatorname{Re} \sqrt[p]{(C_1(t)\varphi(t) - H\varphi'(t), \psi(t))} \neq 0,$$

$$\operatorname{Re} \sqrt[p-1]{(C_1(t)\tilde{\varphi}(t), \tilde{\psi}(t))} \neq 0, t \in [0; T].$$

Тоді [2, с. 81] система

$$\varepsilon H \frac{dy}{dt} = C(t, \varepsilon)y$$

має p формальних лінійно незалежних розв'язків вигляду

$$y_i(t, \varepsilon) = u_i(t, \varepsilon) \exp \left(\frac{1}{\varepsilon} \int_0^t \lambda_i(t, \varepsilon) dt \right),$$

$i = \overline{1, p}$, де $u_i(t, \varepsilon)$ – n -вимірні вектори, а $\lambda_i(t, \varepsilon)$ – скалярні функції, причому

$$u_i(t, \varepsilon) = \varphi(t) + \sum_{k=1}^{\infty} \mu^k u_k^{(i)}(t), \quad (10)$$

$$\lambda_i(t, \varepsilon) = \lambda_0(t) + \sum_{k=1}^{\infty} \mu^k \lambda_k^{(i)}(t),$$

$i = \overline{1, p}$ та $n - p - 1$ формальних лінійно незалежних розв'язків

$$\tilde{y}_j(t, \varepsilon) = \tilde{u}_j(t, \varepsilon) \exp \left(\nu^{p-n} \int_0^t \frac{dt}{\xi_j(t, \varepsilon)} \right),$$

$j = \overline{1, n-p-1}$, де

$$\tilde{u}_j(t, \varepsilon) = \tilde{\varphi}(t) + \sum_{k=1}^{\infty} \nu^k \tilde{u}_k^{(j)}(t), \quad (11)$$

$$\xi_j(t, \varepsilon) = \sum_{k=0}^{\infty} \nu^k \xi_k^{(j)}(t),$$

$$j = \overline{1, n-p-1}, \mu = \sqrt[p]{\varepsilon}, \nu = \sqrt[n-p-1]{\varepsilon}. \\ \text{Спряжені системи}$$

$$\varepsilon \frac{dB^*(t)z}{dt} = -A^*(t, \varepsilon)z$$

також має p формальних лінійно незалежних розв'язків вигляду

$$z_i(t, \varepsilon) = v_i(t, \varepsilon) \exp \left(\frac{1}{\varepsilon} \int_0^t \eta_i(t, \varepsilon) dt \right), i = \overline{1, p}$$

та $n - p - 1$ формальних лінійно незалежних розв'язків

$$\tilde{z}_j(t, \varepsilon) = \tilde{v}_j(t, \varepsilon) \exp \left(\nu^{p-n} \int_0^t \frac{dt}{\kappa_j(t, \varepsilon)} \right),$$

$j = \overline{1, n-p-1}$, де

$$v_i(t, \varepsilon) = \psi(t) + \sum_{k=1}^{\infty} \mu^k v_k^{(i)}(t), \quad (12)$$

$$\eta_i(t, \varepsilon) = -\bar{\lambda}_0(t) + \sum_{k=1}^{\infty} \mu^k \eta_k^{(i)}(t),$$

$i = \overline{1, p}$,

$$\tilde{v}_j(t, \varepsilon) = \tilde{\psi}(t) + \sum_{k=1}^{\infty} \nu^k \tilde{v}_k^{(j)}(t), \quad (13)$$

$$\kappa_j(t, \varepsilon) = \sum_{k=0}^{\infty} \nu^k \kappa_k^{(j)}(t),$$

$j = \overline{1, n-p-1}$.

Зробимо в системі (4) заміну

$$y(t, \varepsilon) = z(t, \varepsilon) + y_m(t, \varepsilon), \quad (14)$$

де

$$y_m(t, \varepsilon) = \sum_{i=0}^m \varepsilon^i (\bar{y}_i(t) + \Pi_i y(\tau)),$$

а $z(t, \varepsilon)$ – нова невідома вектор-функція. Дістанемо

$$\varepsilon H \frac{dz}{dt} = C(t, \varepsilon)z + h(z, t, \varepsilon), \quad (15)$$

$$h(z, t, \varepsilon) = C(t, \varepsilon)y_m + \varepsilon(H - D(t))\frac{dz}{dt} - \varepsilon D(t)\frac{dy_m}{dt} + \varepsilon g(z + y_m, t, \varepsilon).$$

Доведемо існування розв'язку системи (15) такого, що

$$z(0, \varepsilon) = 0.$$

Нехай

$$Q_1(t, \varepsilon) = [U_m(t, \varepsilon), \tilde{\varphi}(t)],$$

$$P_1(t, \varepsilon) = [V_m(t, \varepsilon), \tilde{\psi}(t)]^*,$$

де $U_m(t, \varepsilon)$ та $V_m(t, \varepsilon)$ – прямокутні $n \times (n-1)$ -матриці, складені з виразів (10), (11) та (12), (13) відповідно, шляхом їх обривання на m -му члені:

$$U_m(t, \varepsilon) = [u_1^{(m)}(t, \varepsilon), \dots, u_p^{(m)}(t, \varepsilon)],$$

$$\tilde{u}_1^{(m)}(t, \varepsilon), \dots, \tilde{u}_{n-p-1}^{(m)}(t, \varepsilon)],$$

$$V_m(t, \varepsilon) = [v_1^{(m)}(t, \varepsilon), \dots, v_p^{(m)}(t, \varepsilon)],$$

$$\tilde{v}_1^{(m)}(t, \varepsilon), \dots, \tilde{v}_{n-p-1}^{(m)}(t, \varepsilon)].$$

Виконавши в системі (15) заміну

$$z(t, \varepsilon) = Q_1(t, \varepsilon)v(t, \varepsilon)$$

та помноживши обидві її частини зліва на $P_1(t, \varepsilon)$, матимемо

$$\varepsilon P_1 H Q_1 \frac{dv}{dt} = P_1 L Q_1 v + P_1 h(Q_1 v, t, \varepsilon),$$

де

$$L(t, \varepsilon) = C(t, \varepsilon) - \varepsilon H \frac{d}{dt}.$$

Тобто

$$\begin{aligned} \varepsilon \begin{pmatrix} V_m^* H U_m & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \frac{dv}{dt} &= \begin{pmatrix} V_m^* L U_m & V_m^* L \tilde{\varphi} \\ \tilde{\psi}^* L U_m & (L \tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \end{pmatrix} v + \\ &+ P_1 h(Q_1 v, t, \varepsilon). \end{aligned} \quad (16)$$

Зазначимо, що

$$\begin{aligned} L(t, \varepsilon) U_m(t, \varepsilon) &= H U_m(t, \varepsilon) S_m(t, \varepsilon) + \\ &+ \varepsilon^{\frac{m+1}{p(n-p-1)}} C_1(t, \varepsilon), \end{aligned}$$

$$S_m(t, \varepsilon) = \text{diag}\{\Lambda_m(t, \varepsilon), \Psi_m(t, \varepsilon)\} \equiv$$

$$\equiv \text{diag}\{s_{m1}(t, \varepsilon), \dots, s_{m,n-1}(t, \varepsilon)\},$$

$$\Lambda_m(t, \varepsilon) = \text{diag}\{\lambda_1^{(m)}(t, \varepsilon), \dots, \lambda_p^{(m)}(t, \varepsilon)\},$$

$$\Psi_m(t, \varepsilon) =$$

$$= \text{diag}\{(\nu \xi_1^{(m)}(t, \varepsilon))^{-1}, \dots, (\nu \xi_{n-p-1}^{(m)}(t, \varepsilon))^{-1}\},$$

а $C_1(t, \varepsilon) - n \times (n-1)$ -вимірна матриця, рівномірно обмежена на $[0; T]$.

Тоді система (16) набуде вигляду

$$\varepsilon R(t, \varepsilon) \frac{dv}{dt} = F(t, \varepsilon)v + l(v, t, \varepsilon), \quad (17),$$

де

$$R(t, \varepsilon) = R_0(t, \varepsilon) + R_1(t, \varepsilon),$$

$$R_0(t, \varepsilon) = \begin{pmatrix} V_m^* H U_m & 0 \\ 0 & (D \tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \end{pmatrix},$$

$$R_1(t, \varepsilon) = \begin{pmatrix} -V_m^*(H - D)U_m & V_m^* D \tilde{\varphi} \\ \tilde{\psi}^* D U_m & 0 \end{pmatrix},$$

$$F(t, \varepsilon) = F_0(t, \varepsilon) + F_1(t, \varepsilon),$$

$$F_0(t, \varepsilon) = \begin{pmatrix} V^* H U_m S_m & 0 \\ 0 & (L \tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \end{pmatrix},$$

$$F_1(t, \varepsilon) =$$

$$= \begin{pmatrix} \varepsilon^{\frac{m+1}{p(n-p-1)}} V_m^* C_1 + \varepsilon V_m^*(H - D)U'_m & V_m^* L \tilde{\varphi} \\ \varepsilon^{\frac{m+1}{p(n-p-1)}} \tilde{\psi}^* C_1 + \varepsilon \tilde{\psi}^*(H - D)U'_m & 0 \end{pmatrix},$$

$$l(v, t, \varepsilon) =$$

$$= P_1 \left(C y_m - \varepsilon D \frac{dy_m}{dt} + \varepsilon g(Q_1 v + y_m, t, \varepsilon) \right).$$

Надалі припустимо виконання умов:

6)

$$d_{n-p,1}(t) = kt, \quad k \in \mathbb{R},$$

$$|d_{n-p,i}(t)| + |d_{j1}(t)| = O(t^\alpha), \quad \alpha > 1,$$

$$i = \overline{2, n}; j = 1, 2, \dots, n-p-1, n-p+1, \dots, n,$$

$$||D^{-1}(t) \left(C_1(t) \bar{y}_m(t) + C_1(0) \Pi_m y(t/\varepsilon) + \right.$$

$$+ t C'_1(0) (\Pi_{m-1} y(t/\varepsilon) + \varepsilon \Pi_m y(t/\varepsilon)) -$$

$$- \varepsilon t D'(0) \Pi'_m y(t/\varepsilon) + r_m(\bar{y}_m(t, \varepsilon), t, \varepsilon) +$$

$$\left. + r_m(\Pi_m y(t, \varepsilon), t, \varepsilon) \right) - \bar{y}'_m(t) || = O(t),$$

$t \in [0; \varepsilon^4]$, де $d_{ij}(t)$ – компоненти матриці $D(t)$, $r_m(\bar{y}_m(t, \varepsilon), t, \varepsilon)$ та $r_m(\Pi_m y(t, \varepsilon), t, \varepsilon)$ – додаткові члени формул Тейлора за степенями ε для функцій

$$g(\bar{y}_m(t, \varepsilon), t, \varepsilon)$$

та

$$\begin{aligned} g(\bar{y}_m(\varepsilon\tau, \varepsilon) + \Pi_m y(\tau, \varepsilon), \varepsilon\tau, \varepsilon) - \\ - g(\bar{y}_m(\varepsilon\tau, \varepsilon), \varepsilon\tau, \varepsilon); \end{aligned}$$

7) існує неперервна функція

$$\eta(t, \varepsilon), \quad 0 \leq t \leq T, \quad 0 \leq \varepsilon \leq \varepsilon_0$$

така, що

$$\|f(\bar{z}, t, \varepsilon) - f(\bar{\bar{z}}, t, \varepsilon)\| \leq \eta(t, \varepsilon) \|\bar{z} - \bar{\bar{z}}\|,$$

причому

$$\frac{\eta(t, \varepsilon)}{t\varepsilon^{5+\gamma}} = O(1)$$

для всіх $\|\bar{z}\| \leq a$, $\|\bar{\bar{z}}\| \leq a$ (число γ буде визначене пізніше);

$$8) \operatorname{Re} \frac{a_{n-p,1}(0)}{k\lambda_0(0)} < 0.$$

Нехай S – множина всіх неперервних n -вимірних вектор-функцій $v(t, \varepsilon)$ з нормою

$$\nu(v) = \sup_{t \in [0; T]} \|v(t, \varepsilon)\|.$$

Розглянемо клас функцій

$$\begin{aligned} S_0 = \{v(t, \varepsilon) \in S : \|v(t, \varepsilon)\| = O(\varepsilon^{m-3}t^2), \\ 0 \leq t \leq \varepsilon^4, \quad 0 < \varepsilon \leq \varepsilon_0\}. \end{aligned}$$

Визначимо оператор A за формулою

$$Av = \begin{cases} \frac{1}{\varepsilon} \int_0^t V(t)V^{-1}(s)k(s, \varepsilon)ds, & t \neq 0, \\ 0, & t = 0, \end{cases} \quad (18)$$

де

$$\begin{aligned} k(s, \varepsilon) = \\ = R^{-1}(s, \varepsilon) (-\varepsilon R_1(s, \varepsilon)V'(s)V^{-1}(s)v(s, \varepsilon) + \\ + F_1(s, \varepsilon)v(s, \varepsilon) + l(v(s, \varepsilon), s, \varepsilon)), \end{aligned}$$

а $V(t)$ – фундаментальна матриця системи

$$\varepsilon R_0(t, \varepsilon) \frac{dv}{dt} = F_0(t, \varepsilon)v,$$

тобто

$$V(t) = \begin{pmatrix} \exp \left(\frac{1}{\varepsilon} \int_0^t S_m(\tau, \varepsilon)d\tau \right) & 0 \\ 0 & p(t)t^{\frac{a_{n-p,1}(0)}{k\lambda_0(0)}} \end{pmatrix},$$

$$p(0) = 1, [7, \text{ с. } 39].$$

Нехай також:

9) сталі N_1 та N_2 такі, що

$$\left| \frac{p(t)}{p(s)} \right| \leq N_1, \quad 0 \leq s \leq t \leq \varepsilon^4,$$

$$|k_n^{(1)}(t, \varepsilon)| \leq \frac{N_2}{t}, \quad |k_{nn}^{(2)}(t, \varepsilon)| \leq \frac{N_2}{t},$$

$$|k_{nn}^{(3)}(t, \varepsilon)| \leq \frac{N_2}{t}, \quad t \in (0; \varepsilon^4]$$

$k_n^{(1)}, k_{nn}^{(2)}, k_{nn}^{(3)}$ відповідні елементи вектора

$$k^{(1)} = [U_m, \tilde{\varphi}]^{-1} D^{-1} L \tilde{\varphi}$$

та матриць

$$\begin{aligned} K^{(2)} = \\ = [U_m, \tilde{\varphi}]^{-1} D^{-1} ([V_m, \tilde{\psi}]^*)^{-1} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & (L\tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

$$K^{(3)} = [U_m, \tilde{\varphi}]^{-1} D^{-1} ([V_m, \tilde{\psi}]^*)^{-1} \times$$

$$\times \begin{pmatrix} -V_m^*(H - D)U_m & V_m^* D \tilde{\varphi} \\ \tilde{\psi}^* D U_m & 0 \end{pmatrix} V' V^{-1},$$

причому

$$\left| N_1 N_2 \frac{k\lambda_0(0)}{a_{n-p,1}(0)} \right| \leq d < 1.$$

Тоді можна показати існування сталої $\varepsilon_1 \leq \varepsilon_0$, такої, що для всіх $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_1$ оператор A відображає замкнену множину S_0 в S_0 і є оператором стискання [8, с. 44]. А тому існує єдина функція $v(t, \varepsilon) \in S_0$, така, що $Av = v$, причому $v(0, \varepsilon) = 0$ і $v'(0, \varepsilon) = 0$.

Оскільки система інтегральних рівнянь

$$v = \begin{cases} \frac{1}{\varepsilon} \int_0^t V(t)V^{-1}(s)k(s, \varepsilon)ds, & t \neq 0, \\ 0, & t = 0 \end{cases}$$

еквівалентна системі диференціальних рівнянь (17), то на відрізку $[0; \varepsilon^4]$ існує єдиний розв'язок $v(t, \varepsilon)$ системи (17), такий, що

$$v(0, \varepsilon) = 0$$

і

$$\|v(t, \varepsilon)\| = O(\varepsilon^{m-3}t^2).$$

Розглянемо тепер задачу Коші

$$\varepsilon D(t) \frac{dz}{dt} = C(t, \varepsilon)z + \bar{h}(z, t, \varepsilon), \quad (19)$$

$$z(\varepsilon^4, \varepsilon) = Q_1(\varepsilon^4, \varepsilon)v(\varepsilon^4, \varepsilon), \quad (20)$$

де

$$\begin{aligned} \bar{h}(z, t, \varepsilon) &= C(t, \varepsilon)y_m - \varepsilon D(t) \frac{dy_m}{dt} + \\ &+ \varepsilon g(z + y_m, t, \varepsilon) \end{aligned}$$

на відрізку $[\varepsilon^4; t_0]$.

Число t_0 вважатимемо таким, що:

$$10) \quad \frac{1}{\det D(t)} = O(\varepsilon^{-4}), \quad t \in [\varepsilon^4; t_0].$$

Нехай $Z(t, \varepsilon)$ – фундаментальна матриця системи

$$\varepsilon D(t) \frac{dz}{dt} = C(t, \varepsilon)z$$

для якої

$$\|Z(t, \varepsilon)Z^{-1}(s, \varepsilon)\| = O(\varepsilon^{-\gamma}), \quad \gamma \geq 0, \quad (21)$$

$$\varepsilon^4 \leq s \leq t \leq t_0.$$

Тоді існуватиме стала $\varepsilon_2 \leq \varepsilon_1$, така, що оператор

$$\begin{aligned} Bz &= Q_1(\varepsilon^4, \varepsilon)v(\varepsilon^4, \varepsilon) + \\ &+ \frac{1}{\varepsilon} \int_{\varepsilon^4}^t Z(t, \varepsilon)Z^{-1}(s, \varepsilon)D^{-1}(s)\bar{h}(z, s, \varepsilon)ds \end{aligned}$$

відображає замкнену множину

$$\begin{aligned} S_1 &= \{z(t, \varepsilon) \in S : \|z(t, \varepsilon)\| = O(\varepsilon^{m-5-\gamma}), \\ &\varepsilon^4 \leq t \leq t_0, \quad 0 < \varepsilon \leq \varepsilon_2\} \end{aligned}$$

в S_1 і є оператором стискання.

Тому на відрізку $[\varepsilon^4; t_0]$ існує єдиний розв'язок задачі (19), (20), такий, що

$$\|z(t, \varepsilon)\| = O(\varepsilon^{m-5-\gamma}).$$

Таким чином правильна теорема.

Теорема. Нехай виконуються умови 1)–10), (9^i) , $i = 0, 1, 2, \dots, m$, (21). Тоді для

$$\frac{m+1}{p(n-p-1)} - 1 > 0$$

і всіх $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_2$ на відрізку $[0; t_0]$ існує єдиний розв'язок $x(t, \varepsilon)$ задачі (2), (3) такий, що

$$\|x(t, \varepsilon) - x_m(t, \varepsilon)\| = O(\varepsilon^{m-5-\gamma}t^2),$$

де $x_m(t, \varepsilon) = Q(t)y_m(t, \varepsilon)$.

СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. Самойленко А.М., Шкиль М.І., Яковець В.П. Лінійні системи диференціальних рівнянь з виродженнями.– К.: Вища шк., 2000.– 294 с.

2. Шкиль Н.І., Старун І.І., Яковець В.П. Асимптотическое интегрирование линейных систем дифференциальных уравнений с вырождениями.– К.: Выща шк., 1991.– 207 с.

3. Яковець В.П., Акименко А.М. Про існування і асимптотику періодичного розв'язку виродженої сингулярно збуреної системи диференціальних рівнянь у випадку кратних елементарних дільників // Нелінійні коливання, 2002.– 5, № 1.– С.123–141.

4. Яковець В.П. Асимптотичне інтегрування сингулярно збурених систем диференціальних рівнянь з виродженням: Автореф. дис. ... док. фіз.-мат. наук.– К., 1992.– 32 с.

5. Васильєва А.Б., Бутузов В.Ф. Асимптотические разложения решений сингулярно возмущенных уравнений.– М.: Наука, 1973.– 272 с.

6. Гантмахер Ф.Р. Теория матриц.– М.: Наука, 1988.– 552 с.

7. Вазов В. Асимптотические разложения решений обыкновенных дифференциальных уравнений.– М.: Мир, 1968.– 464 с.

8. Хейл Дж. Колебания в нелинейных системах.– М.: Мир, 1966.– 230 с.

Стаття надійшла до редколегії 15.06.2005