

Чернівецький національний університет імені Юрія Федьковича, Чернівці
*Ізраїль

ТИПИ ІЗОТРОПНИХ НЕПЕРЕРВНО ДИФЕРЕНЦІЙОВНИХ ВЕКТОРНИХ ПОЛІВ ПСЕВДОЕВКЛІДОВОГО ПРОСТОРУ

У точковому дійсному чотиривимірному псевдоевклідовому просторі $\mathcal{E}_{4,3}$ індексу 3 досліджується неперервно диференційовне ізотропне векторне поле. Знайдена тензорна характеристика всіх шести типів ізотропних векторних полів.

The continuous differentiable isotropic vector field is investigated in dot real four-dimensional pseudoeuclidean space $\mathcal{E}_{4,3}$ of index 3. The tensor characteristic of all six type of isotropic vector fields is obtained.

1. Якщо $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ і (x^I) — локальні координати точки x у карті (u, φ) , то $\varphi(x) = (x^1, x^2, x^3, x^4)$, $I, K, L, \dots = \overline{1, 4}$. Лінійні лінійно незалежні диференціальні форми $\omega^I := x^I_K dx^K$, $\det x^I_K \neq 0$ є головними формами над $u \subset \mathcal{E}_{4,3}$ і тому

$$d\omega^I = \omega^L \wedge \tilde{\omega}_L^I, d\tilde{\omega}_L^I = \tilde{\omega}_L^K \wedge \tilde{\omega}_K^I. \quad (1)$$

Диференціальні форми $\tilde{\omega}_L^I = \tilde{\omega}_L^I|_{\omega^K=0}$ є інваріантними формами групи автоморфізмів лінеалу V_4 простору $\mathcal{E}_{4,3}$ [1].

Нехай $\{\vec{e}_{xI}\}$ — деякий афінний базис лінеалу V_4 і $g: V_4 \times V_4 \rightarrow \mathbb{R}$ — метрична форма така, що $g_{IK}(x) = (\vec{e}_{xI}, \vec{e}_{xK})$. Умови

$$dg_{IK} - g_{LK}\tilde{\omega}_I^L - g_{IL}\tilde{\omega}_K^L = g_{IKL}\omega^L \quad (2)$$

є умовами інваріантності метричної форми g у $\mathcal{E}_{4,3}$ (див. теорему 1 у праці [2]). Здійснимо перетворення форм

$$\tilde{\omega}_I^L = \omega_I^L - \Gamma_{IK}^L \omega^K,$$

де $\Gamma_{IK}^L = \frac{1}{2}g^{LP}(g_{PIK} + g_{PKI} - g_{IKP})$ — символи Рімана другого роду. Тоді форми $\{\omega_I^L\}$ стають інваріантними формами метричної зв'язності ∇ простору $\mathcal{E}_{4,3}$. Система (2) в термінах форм метричної зв'язності ∇ набуває вигляду

$$dg_{IK} - g_{LK}\omega_I^L - g_{IL}\omega_K^L = 0. \quad (3)$$

Система диференціальних рівнянь (3) виражає факт коваріантної сталості метричного тензора $g = \{g_{IK}\}$ у просторі $\mathcal{E}_{4,3}$ відносно метричної зв'язності ∇ [4,5].

Афінний базис $\{\vec{e}_{xI}\}$ лінеалу V_4 , $x \in \mathcal{E}_{4,3}$, назовемо стандартним базисом, якщо відносно нього матриця метричного тензора має діагональний вигляд

$$(g_{IK}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -\delta_{ij} \end{pmatrix}, \quad i, j, l, \dots = 2, 3, 4.$$

Відносно стандартного базису система (3) вказує на залежності між інваріантними формами метричної зв'язності ∇ :

$$\begin{aligned} \omega_1^1 &= \omega_2^2 = \omega_3^3 = \omega_4^4 = 0, \\ \omega_2^1 &= \omega_1^2, \omega_3^1 = -\omega_1^3, \\ \omega_3^2 &= -\omega_2^3, \omega_4^1 = -\omega_1^4, \\ \omega_4^2 &= -\omega_2^4, \omega_4^3 = -\omega_3^4. \end{aligned} \quad (4)$$

Теорема 1. Група автоморфізмів лінеалу псевдоевклідового простору $\mathcal{E}_{4,3}$ редукується до підгрупи G , яка є шестичленною групою Li з інваріантними формами $\{\bar{\omega}_1^2, \bar{\omega}_1^3, \bar{\omega}_1^4, \bar{\omega}_2^3, \bar{\omega}_2^4, \bar{\omega}_3^4\}$.

Доведення. У кожній фіксованій точці $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ форми $\bar{\omega}_1^2, \bar{\omega}_1^3, \bar{\omega}_1^4, \bar{\omega}_2^3, \bar{\omega}_2^4$ і $\bar{\omega}_3^4$ лінійно незалежні та утворюють цілком інтегровну систему форм, оскільки вони задовольняють систему зовнішніх диференціальних

рівнянь типу (1):

$$\begin{aligned} d\bar{\omega}_1^4 &= \bar{\omega}_1^2 \wedge \bar{\omega}_2^4 + \bar{\omega}_1^3 \wedge \bar{\omega}_3^4, \\ d\bar{\omega}_1^2 &= -\bar{\omega}_1^3 \wedge \bar{\omega}_2^3 - \bar{\omega}_1^4 \wedge \bar{\omega}_2^4, \\ d\bar{\omega}_1^3 &= \bar{\omega}_1^2 \wedge \bar{\omega}_2^3 - \bar{\omega}_1^4 \wedge \bar{\omega}_3^4, \\ d\bar{\omega}_2^3 &= \bar{\omega}_1^2 \wedge \bar{\omega}_1^3 - \bar{\omega}_2^4 \wedge \bar{\omega}_3^4, \\ d\bar{\omega}_2^4 &= \bar{\omega}_1^2 \wedge \bar{\omega}_1^4 + \bar{\omega}_2^3 \wedge \bar{\omega}_3^4, \\ d\bar{\omega}_3^4 &= -\bar{\omega}_1^3 \wedge \bar{\omega}_1^4 - \bar{\omega}_2^3 \wedge \bar{\omega}_2^4. \end{aligned}$$

При виведенні цих структурних рівнянь використано залежності (4).

Оскільки на $\mathcal{E}_{4,3}$ метричний тензор $g = \{g_{IK}\}$ не вироджений, то на $\mathcal{E}_{4,3}$ існує йому обернений тензор $\tilde{g} \in T_{(2,0)}$ з компонентами $\{g^{IK}\}$ такий, що $g^{IK}g_{KL} = \delta_L^I$. Очевидно, що тензор \tilde{g} коваріантно сталий у метричній зв'язності ∇ :

$$dg^{IK} + g^{LK}\omega_L^I + g^{IL}\omega_L^K = 0.$$

Відносно стандартного базису матриці компонент метричного тензора g і тензора \tilde{g} збігаються.

2. Векторне поле $\vec{\Lambda} = \Lambda^I \vec{e}_{xI}$ буде інваріантним, якщо функції Λ^I задовольняють рівняння [3]

$$d\Lambda^I + \Lambda^K \omega_K^I = \Lambda_K^I \omega^K. \quad (5)$$

Функції $\{\Lambda_K^I\}$ називаються додатковими функціями для векторного поля $\vec{\Lambda}_x$ [1]. Послідовно замикаючи систему (5) та наступні системи диференціальних рівнянь і застосовуючи лему Е.Картана, отримуємо

$$d\Lambda_K^I - \Lambda_L^I \omega_K^L + \Lambda_K^L \omega_L^I = \Lambda_{KL}^I \omega^L,$$

$\Lambda_{KL}^I = \Lambda_{LK}^I$ — коефіцієнти Картана,

$$d\Lambda_{KL}^I - \Lambda_{PL}^I \omega_K^P - \Lambda_{KP}^I \omega_L^P + \Lambda_{KL}^P \omega_P^I = \Lambda_{KLP}^I \omega^P,$$

Λ_{KLP}^I — симетричні за довільною парою нижніх індексів,

$$\begin{aligned} d\Lambda_{K_1 \dots K_s}^I - \Lambda_{PK_2 \dots K_s}^I \omega_{K_1}^P - \dots - \Lambda_{K_1 \dots K_{s-1}P}^I \omega_{K_s}^P + \\ + \Lambda_{K_1 \dots K_s}^P \omega_P^I = \Lambda_{K_1 \dots K_s P}^I \omega^P, \end{aligned} \quad (6)$$

$\Lambda_{K_1 \dots K_s P}^I$ — симетричні за будь-якою парою нижніх індексів.

Теорема 2. Функції $\{\Lambda_{K_1 \dots K_s}^I\}$ утворюють лінійні однорідні геометричні об'єкти (тензори) для кожного натурального s .

Висновок теореми 2 випливає з аналізу систем (5) і (6). Послідовність тензорів $\{\Lambda^I\}, \{\Lambda_K^I\}, \{\Lambda_{K_1 K_2}^I\}, \dots, \{\Lambda_{K_1 \dots K_s}^I\}, \dots$ така, що всі вони приєднані до однієї й тієї ж групи $G \subset \text{Aut } V_4$. При вивченні геометрії векторного поля конструюють послідовність фундаментальних об'єктів (за термінологією Г.Ф. Лаптева) векторного поля: $\{\Lambda^I\} \subset \{\Lambda^I, \Lambda_K^I\} \subset \{\Lambda^I, \Lambda_K^I, \Lambda_{K_1 K_2}^I\} \subset \dots \subset \{\Lambda^I, \Lambda_{K_1}^I, \Lambda_{K_1 K_2}^I, \dots, \Lambda_{K_1 \dots K_s}^I\} \subset \dots$. Якщо вміщуючий многовид не елементарний, то для компонент векторного поля теорема 2 не правильна. Якщо векторне поле $\{\Lambda_x^I\}$ неперервно диференційовне, то функції $\Lambda^I(x^1, x^2, x^3, x^4)$ неперервно диференційовні. Фундаментальний об'єкт $\{\Lambda^I, \Lambda_K^I\}$ визначає векторне поле $\{\vec{\Lambda}_x\}$ на його диференціальному околі другого порядку. Отже, додаткові функції визначені й неперервні для двічі неперервно диференційовного векторного поля.

Скалярний квадрат $(\vec{\Lambda}_x, \vec{\Lambda}_x) = \Lambda^I \Lambda^K (\vec{e}_{xI}, \vec{e}_{xK}) = \Lambda^I \Lambda^K g_{IK}(x)$ є тензором типу $(0,0)$ і називається квадратом норми вектора $\vec{\Lambda}_x$. Вектор $\vec{\Lambda}_x \neq \vec{0}$ називається ізотропним, якщо його квадрат норми дорівнює нулеві. Векторне поле $\vec{\Lambda}_x = \Lambda^I \vec{e}_{xI}$ на $\mathcal{E}_{4,3}$ буде ізотропним, якщо в кожній точці x простору $\mathcal{E}_{4,3}$ тензор $\Lambda^I \Lambda^K g_{IK} = 0$ [4].

Ознака ізотропності векторного поля $\vec{\Lambda}_x$, $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ відносно стандартного базису в лінеалі V_4 набуває вигляду [3]

$$(\Lambda^1)^2 = (\Lambda^2)^2 + (\Lambda^3)^2 + (\Lambda^4)^2. \quad (7)$$

Одним із розв'язків рівняння (7) є такі значення компонент векторного поля $\vec{\Lambda}_x$:

$$\Lambda^1 = 1, \Lambda^2 = 1, \Lambda^3 = \Lambda^4 = 0. \quad (8)$$

Тоді $\vec{\Lambda}_x = \vec{e}_{x1} + \vec{e}_{x2}$, де \vec{e}_{xI} — вектори стандартного базису.

Аналітичний крок канонізації стандартного базису за формулами (8) зводить систему (5) до вигляду

$$\begin{aligned}\omega_1^2 &= \Lambda_K^1 \omega^K, \omega_1^3 = \Lambda_K^3 \omega^K - \omega_2^3, \\ \omega_1^4 &= \Lambda_K^4 \omega^K - \omega_2^4, \Lambda_K^2 = \Lambda_K^1.\end{aligned}\quad (9)$$

При цьому система диференціальних рівнянь для додаткових функцій ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}_x$, $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ така:

$$\begin{aligned}d\Lambda_K^1 - \Lambda_L^1 \omega_K^L + \Lambda_K^3 \omega_2^3 + \Lambda_K^4 \omega_2^4 &= \\ &= (\Lambda_{KL}^1 - \Lambda_K^1 \Lambda_L^1 + \Lambda_K^3 \Lambda_L^3 + \Lambda_K^4 \Lambda_L^4) \omega^L, \\ d\Lambda_K^2 - \Lambda_L^2 \omega_K^L - \Lambda_K^3 \omega_2^3 - \Lambda_K^4 \omega_2^4 &= (\Lambda_{KL}^2 - \Lambda_K^1 \Lambda_L^1) \omega^L, \\ d\Lambda_K^3 - \Lambda_L^3 \omega_K^L - \Lambda_K^4 \omega_2^4 &= (\Lambda_{KL}^3 - \Lambda_K^1 \Lambda_L^3) \omega^L, \\ d\Lambda_K^4 - \Lambda_L^4 \omega_K^L + \Lambda_K^3 \omega_2^4 &= (\Lambda_{KL}^4 - \Lambda_K^1 \Lambda_L^4) \omega^L.\end{aligned}\quad (10)$$

Якщо додати перші два рівняння системи (10), враховуючи (9), то отримуємо

$$\begin{aligned}d\Lambda_K^1 - \Lambda_L^1 \omega_K^L &= \frac{1}{2}(\Lambda_{KL}^1 + \Lambda_{KL}^2 - \\ &- 2\Lambda_K^1 \Lambda_L^1 + \Lambda_K^3 \Lambda_L^3 + \Lambda_K^4 \Lambda_L^4) \omega^L, \\ \Lambda_K^3 \omega_2^3 + \Lambda_K^4 \omega_2^4 &= \frac{1}{2}(\Lambda_{KL}^1 - \Lambda_{KL}^2 + \\ &+ \Lambda_K^3 \Lambda_L^3 + \Lambda_K^4 \Lambda_L^4) \omega^L,\end{aligned}\quad (11)$$

Теорема 3. Для ізотропного двічі неперервно диференційовного векторного поля $\vec{e}_1 + \vec{e}_2$, віднесеного до стандартного базису x_1, x_2 псевдоевклідового простору $\mathcal{E}_{4,3}$, додаткові функції $\{\Lambda_K^1\}$ та $\{\Lambda_K^3, \Lambda_K^4\}$ утворюють геометричні об'єкти.

Висновки теореми 3 впливають із співвідношень (10) і (11).

Позначимо геометричні об'єкти, про які йдеться в теоремі 3, через $\Gamma_1 = \{\Lambda_K^1\}$ і $\Gamma_2 = \{\Lambda_K^3, \Lambda_K^4\}$.

Теорема 4. Ізотропне векторне поле з нульовими тензорами Γ_1 і Γ_2 плоске.

Доведення. Справді, оскільки $d\vec{\Lambda}_x = \Lambda_K^1 \vec{\Lambda}_x \omega^K + \Lambda_K^3 \vec{e}_{x_3} + \Lambda_K^4 \vec{e}_{x_4}$, то при нульових Γ_1 і Γ_2 маємо $d\vec{\Lambda}_x = \vec{0}$. Ізотропне векторне поле

$\vec{\Lambda}_x$, $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ не залежить від x . Для плоского ізотропного векторного поля компоненти $\Lambda_{K_1 \dots K_s}^I$ дорівнюють нулеві при всіх натуральних значеннях s . Очевидно, що плоске ізотропне векторне поле у $\mathcal{E}_{4,3}$ є коваріантно сталим у метричній зв'язності ∇ .

Спираючись на теорему 3 і на те, що при перетвореннях групи G ранги тензорів Γ_1 і Γ_2 , приєднаних до цієї групи, інваріантні, вводимо поняття типу ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}_x$. Двічі неперервно диференційовне ізотропне векторне поле $\vec{\Lambda}_x$ у просторі $\mathcal{E}_{4,3}$ має тип $(\varepsilon; \mu)$ (позначатимемо його $\vec{\Lambda}_x(\varepsilon; \mu)$), якщо ранг тензора Γ_1 дорівнює ε , а ранг тензора Γ_2 дорівнює μ . У $\mathcal{E}_{4,3}$ $\varepsilon \in \{0; 1\}$ і $\mu \in \{0; 1; 2\}$. Тому в просторі $\mathcal{E}_{4,3}$ існують ізотропні векторні поля шести типів: $\vec{\Lambda}_x(0; 0)$, $\vec{\Lambda}_x(0; 1)$, $\vec{\Lambda}_x(0; 2)$, $\vec{\Lambda}_x(1; 0)$, $\vec{\Lambda}_x(1; 1)$ і $\vec{\Lambda}_x(1; 2)$. За висновком теореми 4, ізотропне векторне поле $\vec{\Lambda}_x(0; 0)$ — плоске. Очевидно, що запропонована типізація ізотропних векторних полів коректна й локальна. Існують ізотропні векторні поля в $\mathcal{E}_{4,3}$, які міняють тип при переході від точки до точки. Їх називатимемо загальними ізотропними векторними полями.

Якщо ж тип векторного поля не міняється при переході від точки до точки, то такі векторні поля називають O -деформованими (за аналогією означення O -деформованого скалярного поля в деякій області його визначення, див. [6,7]). Кожне неперервне загальне ізотропне векторне поле локально O -деформоване. Розглянемо локально O -деформовані ізотропні векторні поля окремих типів.

3. Для ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}_x(0; 1)$, $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ аналітична канонізація стандартного базису

$$\Lambda_K^1 = 0, \Lambda_1^3 = 1, \Lambda_i^3 = 0,$$

$$\Lambda_K^4 = 0, i = 2, 3, 4; K = \overline{1, 4} \quad (12)$$

зводить систему його диференціальних рів-

нянь до вигляду

$$\begin{aligned}\omega_1^2 &= 0, \omega_1^3 = -\Lambda_{1L}^1 \omega^L, \omega_1^4 = \Lambda_{4L}^3 \omega^L, \\ \omega_2^4 &= -\Lambda_{4L}^3 \omega^L, \omega_3^4 = \Lambda_{1L}^4 \omega^L, \\ \omega_2^3 &= -\Lambda_{1L}^2 \omega^L, \Lambda_{iL}^1 = 0, \Lambda_{iL}^2 = 0, \Lambda_{2L}^3 = 0, \\ \Lambda_{iL}^4 &= 0, \Lambda_{3i}^3 = 0, \Lambda_{31}^3 = \Lambda_{11}^1 = -1 - \Lambda_{11}^2, \\ \Lambda_{1L}^3 &= 0.\end{aligned}\quad (13)$$

Оскільки Λ_{KL}^I коефіцієнти Картана, то система співвідношень (13) набуває вигляду

$$\begin{aligned}\omega_1^2 &= 0, \omega_1^3 = 0, \omega_1^4 = \Lambda_{44}^3 \omega^4, \\ \omega_2^4 &= -\Lambda_{44}^3 \omega^4, \omega_2^3 = \omega^1, \omega_3^4 = \Lambda_{11}^4 \omega^1, \\ \Lambda_{11}^1 &= 0, \Lambda_{11}^2 = -1, \Lambda_{iL}^1 = 0, \\ \Lambda_{iL}^2 &= 0, \Lambda_{1L}^3 = 0, \Lambda_{2L}^3 = 0, \\ \Lambda_{3i}^3 &= 0, \Lambda_{iL}^4 = 0.\end{aligned}\quad (14)$$

Теорема 5. *За умов (8) і (12) стандартний базис ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}(0;1)$, $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ є натуральним. Якщо ізотропне векторне поле $\vec{\Lambda}(0;1)$ тричі неперервно диференційовне, то функції Λ_{44}^3 і Λ_{11}^4 є його абсолютними інваріантами.*

Доведення. Оскільки система (14) є системою диференціальних рівнянь ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}(0;1)$, віднесеного до стандартного базису $\{\vec{e}_{xI}\}$, $x \in \mathcal{E}_{4,3}$, то

$$\begin{aligned}d\vec{e}_{x1} &= \Lambda_{44}^3 \omega_{x4}^4 \vec{e}_{x4}, d\vec{e}_{x2} = \omega_{x3}^1 \vec{e}_{x3} - \Lambda_{44}^3 \omega_{x4}^4 \vec{e}_{x4}, \\ d\vec{e}_{x3} &= (\Lambda_{11}^4 \vec{e}_{x4} - \vec{e}_{x2}) \omega_{x2}^1, \\ d\vec{e}_{x4} &= \Lambda_{44}^3 \omega_{x2}^4 (\vec{e}_{x2} - \vec{e}_{x1}) - \Lambda_{11}^4 \omega_{x3}^1 \vec{e}_{x3}.\end{aligned}$$

Отже, $d\vec{\Lambda}_x = \omega_{x3}^1 \vec{e}_{x3}$, і якщо точка $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ фіксована, то $d\vec{\Lambda}_x = d\vec{e}_{xI} = \vec{0}$. Стандартний базис стає натуральним. Якщо векторне поле $\vec{\Lambda}(0;1)$ тричі неперервно диференційовне, то неперервними в $\mathcal{E}_{4,3}$ будуть картанівські коефіцієнти Λ_{KL}^I . Система (6) при $s = 2$ набуває вигляду

$$d\Lambda_{44}^3 = \Lambda_{44L}^3 \omega^L,$$

$$\begin{aligned}d\Lambda_{11}^4 &= \Lambda_{111}^4 \omega^1 + \Lambda_{112}^4 \omega^2 + \Lambda_{113}^4 \omega^3 + (\Lambda_{111}^4 - \Lambda_{44}^3) \omega^4, \\ \Lambda_{341}^3 &= \Lambda_{114}^2 = \Lambda_{114}^1 = -\Lambda_{414}^4 = -\Lambda_{11}^4 \Lambda_{44}^3, \\ \Lambda_{144}^2 &= -\Lambda_{44}^3, \Lambda_{111}^3 + (\Lambda_{11}^4)^2 = -1, \\ \Lambda_{144}^3 &= -(\Lambda_{44}^3)^2 = -\Lambda_{244}^3,\end{aligned}$$

усі інші компоненти геометричного об'єкта Λ_{KLP}^I нульові. Отже, функції $\{\Lambda_{44}^3\}$ і $\{\Lambda_{11}^4\}$ є абсолютними інваріантами ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}(0;1)$.

Наслідок. Фундаментальний об'єкт третього порядку ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}(0;1)$, $x \in \mathcal{E}_{4,3}$ є основним [1,8].

Отже, локальна диференціальна геометрія ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}(0;1)$ на диференціальних околах третього й вищих порядків визначається з точністю до лоренцових ізометрій у $\mathcal{E}_{4,3}$ лише функціями Λ_{44}^3 і Λ_{11}^4 та їх похідними. Подальша розбудова геометрії, наприклад ізотропного векторного поля $\vec{\Lambda}(0;1)$, може проводитися розглядом окремих спеціальних класів таких полів: $\Lambda_{44}^3 = C_1$, $\Lambda_{11}^4 = C_2$, де C_1 і C_2 — сталі на $\mathcal{E}_{4,3}$ і т.п.

За схемами дослідження занурених многовидів, розроблених в інваріантній формі Е. Картаном, С.П. Фініковим, Г.Ф. Лаптевим, Н.М. Остіану, Ж. Фаваром [1,7,8], можна побудувати геометрію інших типів ізотропних векторних полів.

Аналітичні кроки канонізації стандартного базису лінеалу $\mathcal{E}_{4,3}$ для ізотропних векторних полів $\vec{\Lambda}$ інших різних типів у термінах додаткових функцій можна подати такою таблицею:

$$\vec{\Lambda}(1;0) : \Lambda_1^1 = 1, \Lambda_i^i = 0, \Lambda_K^3 = \Lambda_K^4 = 0;$$

$$\vec{\Lambda}(0;2) : \Lambda_1^3 = \Lambda_2^4 = 1, \Lambda_K^1 = 0, \Lambda_i^3 = 0, \\ \Lambda_1^4 = \Lambda_3^4 = \Lambda_4^4 = 0;$$

$$\vec{\Lambda}(1;1) : \Lambda_1^1 = 1, \Lambda_i^1 = 0, \Lambda_1^3 = 1, \\ \Lambda_i^3 = 0, \Lambda_K^4 = 0;$$

$$\vec{\Lambda}(1;2) : \Lambda_1^1 = 1, \Lambda_i^1 = 0, \Lambda_1^3 = 1, \Lambda_i^3 = 0, \\ \Lambda_1^4 = 0, \Lambda_2^4 = 1, \Lambda_3^4 = \Lambda_4^4 = 0.$$

Оскільки тип ізотропного векторного поля визначається сталими значеннями компонент фундаментальних геометричних об'єктів і відносно стандартного базису в $\mathcal{E}_{4,3}$ компоненти метричного тензора теж сталі, то кожне ізотропне векторне поле $\vec{\Lambda}(\varepsilon; \mu)$ потенціальне ($\text{rot}_x \vec{\Lambda}(\varepsilon; \mu) = 0$) й соліноїдальне ($\text{div}_x \vec{\Lambda}(\varepsilon; \mu) = 0$), а тому його компоненти зображаються у вигляді $\Lambda^I \equiv \frac{\partial \varphi}{\partial x^K} g^{KI}$, де $\varphi = \varphi(x^1, x^2, x^3, x^4)$ — гармонійна функція, визначена на $\mathcal{E}_{4,3}$.

СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. *Остиану Н.М., Рыжков В.В., Швейкин П.И.* Очерк научных исследований Германа Федоровича Лаптева // Труды Геометр. семинара: Сб. науч. тр.— М.: ВИНТИ АН СССР.— 4.— 1973.— С.7—70.
2. *Домбровський Р.Ф., Кац Д.М.* Деякі питання геометрії ліній чотиривимірного псевдоевклідового простору індексу 3 з інваріантним ізотропним векторним полем // Інтегральні перетворення та їх застосування до крайових задач: Зб. наук. пр.— К.: Ін-т математики НАН України, 1996.— Вип.13.— С.45—51.
3. *Домбровський Р.Ф., Кац Д.М.* До геометрії ізотропного векторного поля псевдоевклідового простору // Матеріали наук. конф. викладачів, співроб. та студентів, присвяченої 120-річчю заснування Чернівецького ун-ту.— Чернівці: Рута, 1995.— Т.2.— С.86.

4. *Домбровський Роман, Кац Давид.* Ознака геодезичності ізотропної лінії в псевдоевклідовому просторі з інваріантним ізотропним векторним полем // Тези доп. V Міжнародн. наук. конф. ім. акад. М. Кравчука.— К.: КТУ, 1996.— С.129.

5. *Домбровский Р.Ф., Мироник В.И., Осада И.С.* Фундаментальные объекты и кривизна локально однородных времениподобных линий нейтрального пространства // Материалы Международн. школы-семинара по геометрии и анализу, посвященной 90-летию Н.В.Ефимова.— Абрау-Дюрсо: МГУ им. М.В.Ломоносова и Ростовский ун-т, 2000.— С.33—34.

6. *Домбровський Р.Ф., Юрочко О.М.* Диференціальна геометрія однорідних ліній n -вимірного простору Мінковського // Крайові задачі для диференціальних рівнянь: Зб. наук. пр.— К.: Ін-т математики НАН України, 2000.— Вип.5.— С.108—125.

7. *Домбровський Р.Ф.* Метод Г.Ф.Лаптева у побудові теорії кривини локально однорідних ліній нейтрального простору // Науковий вісник Чернівецького університету: Зб. наук. пр. Вип.111. Математика.— Чернівці: Рута, 2001.— С.34—40.

8. *Фавар Ж.* Курс локальної диференціальної геометрії.— М.: Изд-во иностр. лит-ры, 1960.— 559 с.

Стаття надійшла до редколегії 25.01.2002