

Чернівецький національний університет імені Юрія Федьковича

## ДВОТОЧКОВА КРАЙОВА ЗАДАЧА ДЛЯ СИСТЕМИ З БАГАТЬМА ПЕРЕТВОРЕНИМИ АРГУМЕНТАМИ

Чисельно-аналітичним методом досліджується питання існування та наближеної побудови розв'язку крайової задачі для системи диференціальних рівнянь із скінченною кількістю перетворених аргументів у випадку лінійних двоточкових крайових умов.

The question of existence and approximate construction of a boundary value problem solution for a differential equations system with finite quantity of transformed arguments and linear two-point boundary conditions is investigated by the numerical-analytical method.

Одним із ефективних та універсальних методів дослідження різноманітних крайових задач для звичайних диференціальних рівнянь є чисельно-аналітичний метод А.М. Самойленка [1-3]. Поширення цього методу на нові класи крайових задач, зокрема, для рівнянь з відхиленням аргументом, є актуальною задачею [4].

У даній роботі розглядається крайова задача для системи диференціальних рівнянь із скінченною кількістю перетворених аргументів вигляду

$$\dot{x}(t) = f(t, x(t), x(\lambda_1(t)), \dots, x(\lambda_k(t))), \quad (1)$$

$$Ax(0) + Bx(T) = d, \quad (2)$$

де  $t \in [0, T]$ ,  $T = \text{const} > 0$ ;  $x, f \in \mathbb{R}^n$ ;  $\lambda_i : [0, T] \rightarrow [0, T]$  ( $i = \overline{1, k}$ ) – довільні неперервні відображення,  $A$  і  $B$  – сталі  $n \times n$  матриці,  $d$  – сталий  $n$ -вимірний вектор.

Функція  $f(t, x, y_1, \dots, y_k)$  припускається визначеною та неперервною в області

$$(t, x, y_1, \dots, y_k) \in [0, T] \times D^{k+1}, \quad (3)$$

де  $D$  – замкнена обмежена область в  $\mathbb{R}^n$ , обмеженою вектором  $M \in \mathbb{R}^n$ ,  $M_i > 0$  ( $i = \overline{1, n}$ ), і задовольняючою умову Ліпшица по  $x, y_1, \dots, y_k$  з матрицею  $K = \{k_{ij} \geq 0; i, j = \overline{1, n}\}$ :

$$|f(t, x, y_1, \dots, y_k)| \leq M, \quad (4)$$

$$|f(t, \bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_k) - f(t, \bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_k)| \leq K \left( |\bar{x} - \bar{x}| + \sum_{i=1}^k |\bar{y}_i - \bar{y}_i| \right). \quad (5)$$

Тут

$$|f(t, x, y_1, \dots, y_k)| = (|f_1(t, x, y_1, \dots, y_k)|, \dots, |f_n(t, x, y_1, \dots, y_k)|)$$

і нерівність між векторами розуміється покомпонентно.

Припустимо також, що для деяких фіксованих дійсних чисел  $k_1 \neq k_2$  виконується співвідношення [3]

$$\det(k_1 A + k_2 B) \neq 0. \quad (6)$$

Позначимо через  $D_\beta$  множину точок  $x_0 \in \mathbb{R}^n$ , таких, що точки  $x_0 + k_1 H d(x_0)$  містяться в області  $D$  разом зі своїм  $\beta$ -околом, де

$$H = (k_1 A + k_2 B)^{-1},$$

$$d(x_0) = d - (A + B)x_0,$$

$$\beta = \frac{T}{2} M + \beta_1(x_0),$$

$$\beta_1(x_0) = |(k_2 - k_1) H d(x_0)|.$$

Нехай

$$D_\beta \neq \emptyset \quad (7)$$

і найбільше власне значення  $\lambda(Q)$  матриці  $Q = \frac{k+1}{2} T K$  не перевищує одиниці:

$$\lambda(Q) < 1. \quad (8)$$

Розглянемо послідовність функцій, що визначаються рекурентним співвідношенням

$$x_0(t, x_0) = x_0 + k_1 H d(x_0),$$

$$x_m(t, x_0) = x_0 + k_1 H d(x_0) +$$

$$+ \int_0^t \left[ g_{m-1}(t, x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T g_{m-1}(s, x_0) ds \right] dt + \frac{t}{T} (k_2 - k_1) Hd(x_0), \quad m = 1, 2, \dots, \quad (9)$$

де

$$g_{m-1}(t, x_0) \equiv f(t, x_{m-1}(t, x_0), x_{m-1}(\lambda_1(t), x_0), \dots, x_{m-1}(\lambda_k(t), x_0)),$$

а параметр  $x_0 \in D_\beta$ .

Безпосередньою перевіркою легко переконатися, що для довільного  $x_0 \in D_\beta$  всі функції цієї послідовності задовольняють крайові умови (2).

Має місце наступне твердження про збіжність послідовних наближень  $x_m(t, x_0)$  вигляду (9).

**Теорема 1.** *Припустимо, що функція  $f(t, x, y_1, \dots, y_k)$  визначена та неперервна в області (3) і виконуються умови (4)-(8).*

*Тоді послідовність функцій  $x_m(t, x_0)$  вигляду (9), які для довільного  $x_0 \in D_\beta$  задовольняють крайові умови (2), рівномірно збігається при  $t \rightarrow \infty$  в області  $(t, x_0) \in [0, T] \times D_\beta$  до граничної функції  $x^*(t, x_0)$ , яка задовольняє крайові умови (2) і є розв'язком інтегрального рівняння*

$$x(t) = x_0 + k_1 Hd(x_0) + \int_0^t \left[ g(t) - \frac{1}{T} \int_0^T g(s) ds \right] dt + \frac{t}{T} (k_2 - k_1) Hd(x_0), \quad (10)$$

де

$$g(t) \equiv f(t, x(t), x(\lambda_1(t)), \dots, x(\lambda_k(t))),$$

який при  $t = 0$  проходить через точку  $x^*(0, x_0) = x_0 + k_1 Hd(x_0)$ . Крім цього,  $x^*(t, x_0)$  є розв'язком крайової задачі

$$\dot{x}(t) = f(t, x(t), x(\lambda_1(t)), \dots, x(\lambda_k(t))) + \Delta(x_0), \\ Ax(0) + Bx(T) = d, \quad (11)$$

де

$$\Delta(x_0) = \frac{1}{T} (k_2 - k_1) Hd(x_0) -$$

$$- \frac{1}{T} \int_0^T f(t, x(t), x(\lambda_1(t)), \dots, x(\lambda_k(t))) dt.$$

Для відхилення  $x^*(t, x_0)$  від  $x_m(t, x_0)$  при всіх  $(t, x_0) \in [0, T] \times D_\beta$  і  $m = 1, 2, \dots$  вірна оцінка

$$|x^*(t, x_0) - x_m(t, x_0)| \leq W_m(x_0), \quad (12)$$

де

$$W_m(x_0) = Q^m (E - Q)^{-1} \left( \frac{T}{2} M + \beta_1(x_0) \right) = \\ = Q^m (E - Q)^{-1} \beta.$$

**Д о в е д е н н я.** Покажемо, що в просторі неперервних вектор-функцій послідовність (9) є фундаментальною, а отже, і рівномірно збіжною.

Встановимо спочатку, що при  $x_0 \in D_\beta$  всі функції  $x_m(t, x_0)$  містяться в  $D$ . На підставі (9), враховуючи (4) та лему 2.1 з [3], маємо:

$$|x_1(t, x_0) - (x_0 + k_1 Hd(x_0))| \leq \\ \leq 2t \left( 1 - \frac{t}{T} \right) M + |(k_2 - k_1) Hd(x_0)| \leq \\ \leq \frac{T}{2} M + |(k_2 - k_1) Hd(x_0)| = \\ = \frac{T}{2} M + \beta_1(x_0) = \beta. \quad (13)$$

Тому  $x_1(t, x_0) \in D$ , як тільки  $x_0 \in D_\beta$ . Індукцією легко показати, що для всіх  $m = 1, 2, \dots$ ,  $t \in [0, T]$  і будь-якого  $x_0 \in D_\beta$  функції  $x_m(t, x_0)$  вигляду (9) не виходять за межі області  $D$ .

Покладаючи

$$r_{m+1}(t, x_0) = |x_{m+1}(t, x_0) - x_m(t, x_0)|,$$

на підставі (9) із врахуванням (5) маємо:

$$r_{m+1}(t, x_0) \leq K \left[ \left( 1 - \frac{t}{T} \right) \int_0^t \omega_m(s, x_0) ds + \right. \\ \left. + \frac{t}{T} \int_t^T \omega_m(s, x_0) ds \right], \quad (14)$$

де

$$\omega_m(s, x_0) = r_m(s, x_0) + \sum_{i=1}^k r_m(\lambda_i(s), x_0).$$

Згідно з (13),

$$r_1(t, x_0) \leq \beta,$$

тому із (14) при  $m = 1$  знаходимо:

$$\begin{aligned} r_2(t, x_0) &\leq (k+1)K\beta \cdot 2t \left(1 - \frac{t}{T}\right) \leq \\ &\leq Q\beta. \end{aligned}$$

Індукцією можна довести, що для всіх  $(t, x_0) \in [0, T] \times D_\beta$

$$r_{m+1}(t, x_0) \leq Q^m \beta, \quad m = 0, 1, \dots$$

Тому для  $j \geq 1$  маємо нерівність:

$$\begin{aligned} &|x_{m+j}(t, x_0) - x_m(t, x_0)| \leq \\ &\leq \sum_{i=1}^j r_{m+i}(t, x_0) \leq \left(\sum_{i=0}^{j-1} Q^{m+i}\right) \beta = \\ &= Q^m \left(\sum_{i=0}^{j-1} Q^i\right) \beta. \end{aligned} \quad (15)$$

Умова (8) гарантує виконання співвідношень

$$\lim_{m \rightarrow \infty} Q^m = 0, \quad \sum_{i=0}^{j-1} Q^i \leq (E - Q)^{-1}. \quad (16)$$

Тоді з (15) та (16) на підставі критерію Коші випливає, що послідовність функцій  $x_m(t, x_0)$  вигляду (9) рівномірно збігається при  $m \rightarrow \infty$  в області  $(t, x_0) \in [0, T] \times D_\beta$  і

$$\lim_{m \rightarrow \infty} x_m(t, x_0) = x^*(t, x_0). \quad (17)$$

Оскільки всі послідовні наближення  $x_m(t, x_0)$  задовольняють крайові умови (2), то і гранична функція  $x^*(t, x_0)$  також їх задовольняє.

При  $j \rightarrow \infty$  із (15), враховуючи (17) та (16), для всіх  $m = 1, 2, \dots$ ,  $(t, x_0) \in [0, T] \times D_\beta$  отримуємо оцінку (12). Крім цього, переходячи із врахуванням (17) у (9) до границі при  $m \rightarrow \infty$ , бачимо, що функція

$x^*(t, x_0)$  є розв'язком інтегрального рівняння (10), який при  $t = 0$  проходить через точку  $x^*(0, x_0) = x_0 + k_1 Hd(x_0)$ . Отже, гранична функція  $x^*(t, x_0)$  справді є розв'язком крайової задачі (11). Теорему доведено.

На підставі теореми 1, використовуючи стандартну техніку чисельно-аналітичного методу [3], нескладно отримати наведені далі твердження.

Необхідні і достатні умови для того, щоб гранична функція  $x^*(t, x_0)$  послідовності (9) була розв'язком крайової задачі (1), (2), дає наступна теорема.

**Теорема 2.** *Нехай виконуються умови теореми 1. Тоді для того, щоб розв'язок  $x^*(t)$  початкової задачі*

$$\dot{x}(t) = f(t, x(t), x(\lambda_1(t)), \dots, x(\lambda_k(t))),$$

$$x(0) = x_0 + k_1 Hd(x_0),$$

був одночасно розв'язком крайової задачі (1), (2), необхідно і досить, щоб  $x_0$  було розв'язком визначального рівняння

$$\Delta(x_0) = 0,$$

$$\Delta(x_0) = \frac{1}{T}(k_2 - k_1)Hd(x_0) -$$

$$-\frac{1}{T} \int_0^T g^*(t, x_0) dt, \quad (18)$$

$$g^*(t, x_0) \equiv f(t, x^*(t, x_0), x^*(\lambda_1(t), x_0), \dots, x^*(\lambda_k(t), x_0)).$$

При цьому  $x^*(t) = x^*(t, x_0)$  і для всіх  $m = 1, 2, \dots$ ,  $t \in [0, T]$  щодо відхилення точного розв'язку  $x^*(t) = x^*(t, x_0)$  крайової задачі (1), (2) від її наближеного розв'язку  $x_m(t, x_0)$  вигляду (9) вірна оцінка (12).

Достатні умови розв'язності крайової задачі (1), (2) дає наступне твердження.

**Теорема 3.** *Нехай виконуються умови теореми 1, а також умови:*

1) існує опукла замкнена область  $D_1 \subset D_\beta$ , в якій наближене визначальне рівняння

$$\Delta_m(x_0) = 0, \quad (19)$$

де

$$\Delta_m(x_0) = \frac{1}{T}(k_2 - k_1)Hd(x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T g_m(t, x_0) dt,$$

$$g_m(t, x_0) \equiv f(t, x_m(t, x_0), x_m(\lambda_1(t), x_0), \dots, x_m(\lambda_k(t), x_0)),$$

має для деякого фіксованого  $m \geq 1$  єдиний розв'язок  $x_0 = x_{0m}$  ненульового індексу;

2) на межі  $S_1$  області  $D_1$  виконується нерівність

$$\inf_{x_0 \in S_1} |\Delta_m(x_0)| > (k+1)KW_m(x_0).$$

Тоді крайова задача (1), (2) має розв'язок  $x^*(t)$ , початкове значення

$$x^*(0) = x_0^* + k_1 Hd(x_0^*) \quad (20)$$

якого визначається таким  $x_0^*$ , яке належить області  $D_1$ .

Оцінку близькості граничних функцій  $x^*(t, x'_0)$  і  $x^*(t, x''_0)$  для точок  $x'_0, x''_0 \in D_\beta$  дає наступне твердження.

**Теорема 4.** *Нехай виконуються умови теореми 1. Тоді для будь-яких точок  $x'_0, x''_0 \in D_\beta$  щодо відхилення граничних функцій  $x^*(t, x'_0)$  і  $x^*(t, x''_0)$  послідовностей  $x_m(t, x'_0)$  і  $x_m(t, x''_0)$  вигляду (9) відповідно вірна оцінка*

$$|x^*(t, x'_0) - x^*(t, x''_0)| \leq (E - Q)^{-1} R_3 |x'_0 - x''_0|,$$

де

$$\begin{aligned} R_1 &= |E - k_1 H(A + B)|, \\ R_2 &= |(k_2 - k_1) H(A + B)|, \\ R_3 &= R_1 + R_2. \end{aligned}$$

Неперервну залежність визначальної функції  $\Delta(x_0)$  вигляду (18) від  $x_0$  дає наступне твердження.

**Теорема 5.** *Нехай виконуються умови теореми 1. Тоді функція  $\Delta(x_0)$  вигляду (18) визначена, неперервна в області  $D_\beta$  і для всіх  $x'_0, x''_0 \in D_\beta$  задовольняє оцінку*

$$|\Delta(x'_0) - \Delta(x''_0)| \leq$$

$$\leq \left[ \frac{1}{T} R_2 + (k+1)K(E - Q)^{-1} R_3 \right] \times |x'_0 - x''_0|.$$

Необхідні умови розв'язності крайової задачі (1), (2) дає наступне твердження.

**Теорема 6.** *Нехай виконуються умови теореми 1. Тоді для того, щоб деяка область  $D_2 \subset D_\beta$  містила точку  $x_0^*$ , яка визначає при  $t = 0$  початкове значення (20) розв'язку  $x^*(t)$  крайової задачі (1), (2), необхідно, щоб для всіх  $m$  і довільного  $\bar{x}_0 \in D_2$  виконувалась нерівність*

$$|\Delta_m(\bar{x}_0)| \leq$$

$$\leq \sup_{x_0 \in D_2} \left[ \frac{1}{T} R_2 + (k+1)K(E - Q)^{-1} R_3 \right] \times |x_0 - \bar{x}_0| + (k+1)KW_m(\bar{x}_0).$$

Оцінку відхилення наближеного розв'язку  $x_m(t, x_{0m})$ , де  $x_{0m}$  – розв'язок наближеного визначального рівняння (19), від точного розв'язку  $x^*(t) = x^*(t, x_0^*)$  крайової задачі (1), (2) дає наступне твердження.

**Теорема 7.** *Нехай виконуються умови теореми 3. Тоді для відхилення наближеного розв'язку  $x_m(t, x_{0m})$ , де  $x_{0m}$  – розв'язок наближеного визначального рівняння (19), від точного розв'язку  $x^*(t) = x^*(t, x_0^*)$  крайової задачі (1), (2) вірна оцінка*

$$|x^*(t, x_0^*) - x_m(t, x_{0m})| \leq$$

$$\leq (E - Q)^{-1} R_3 |x_0^* - x_{0m}| + W_m(x_{0m}).$$

Аналогічно [3], при деяких додаткових умовах гладкості правої частини системи (1) можна показати, що

$$|x_0^* - x_{0m}| \rightarrow 0 \text{ при } m \rightarrow \infty$$

та довести рівномірну збіжність наближеного розв'язку  $x_m(t, x_{0m})$  до точного  $x^*(t) = x^*(t, x_0^*)$ .

**Зауваження 1.** В наведеній вище схемі чисельно-аналітичного методу суттєвим є припущення, що умова (6) виконується для деяких фіксованих дійсних чисел  $k_1 \neq k_2$ .

Справді, якщо умова (6) виконуватиметься при  $k_1 = k_2$ , тобто, якщо  $\det(A + B) \neq 0$ , то застосувати наведену схему у цьому випадку буде неможливо, оскільки послідовні наближення та визначальні функції взагалі не залежатимуть від  $x_0$ .

**Зауваження 2.** При  $k = 1$  (у випадку наявності в системі лише одного перетвореного аргументу) отримані результати співпадають з результатами, наведеними в [5].

Вкажемо один цікавий частковий випадок крайової задачі (1), (2).

Нехай в крайових умовах (2)

$$A = E, \quad B = -E, \quad d = 0,$$

тоді вони перетворюються в періодичні крайові умови  $x(0) = x(T)$ , а задача (1), (2) зводиться до періодичної крайової задачі

$$\dot{x}(t) = f(t, x(t), x(\lambda_1(t)), \dots, x(\lambda_k(t))),$$

$$x(0) = x(T),$$

де функція  $f(t, x, y_1, \dots, y_k)$  припускається періодичною по  $t$  з періодом  $T$ .

Умова (6) виконується, наприклад, при  $k_1 = 0, k_2 = 1$ . В цьому випадку

$$H = -E, \quad d(x_0) = 0, \quad \beta_1(x_0) = 0,$$

$$\beta = \frac{T}{2}M, \quad Q = \frac{k+1}{2}TK,$$

а  $D_\beta$  – множина точок  $x_0 \in \mathbb{R}^n$ , що містяться в області  $D$  разом зі своїм  $\frac{T}{2}M$ -околом.

Послідовні наближення  $x_m(t, x_0)$  набувають вигляду

$$x_0(t, x_0) = x_0,$$

$$x_m(t, x_0) = x_0 + \int_0^t [g_{m-1}(t, x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T g_{m-1}(s, x_0) ds] dt, \quad m = 1, 2, \dots,$$

де

$$g_{m-1}(t, x_0) \equiv f(t, x_{m-1}(t, x_0), x_{m-1}(\lambda_1(t), x_0), \dots, x_{m-1}(\lambda_k(t), x_0)).$$

Визначальні функції набувають вигляду

$$\Delta(x_0) = -\frac{1}{T} \int_0^T g^*(t, x_0) dt,$$

$$\Delta_m(x_0) = -\frac{1}{T} \int_0^T g_m(t, x_0) dt,$$

де

$$g^*(t, x_0) \equiv f(t, x^*(t, x_0), x^*(\lambda_1(t), x_0), \dots, x^*(\lambda_k(t), x_0)),$$

$$g_m(t, x_0) \equiv f(t, x_m(t, x_0), x_m(\lambda_1(t), x_0), \dots, x_m(\lambda_k(t), x_0)),$$

а корені  $x_0^*$  і  $x_{0m}$  відповідних визначальних рівнянь одразу задаватимуть точне та наближене початкові значення періодичного розв'язку.

В оцінках і нерівностях, наведених в теоремах 1-7, у цьому випадку

$$W_m(x_0) = \frac{T}{2}Q^m(E - Q)^{-1}M,$$

$$R_1 = E, \quad R_2 = 0, \quad R_3 = E.$$

На завершення відзначимо, що в праці [3] чисельно-аналітичним методом досліджено крайову задачу з умовами (2), (6) для системи звичайних диференціальних рівнянь вигляду

$$\dot{x}(t) = f(t, x(t)).$$

#### СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. *Самойленко А.М., Ронто Н.И.* Численно-аналитические методы исследования периодических решений. – К.: Вища шк., 1976. – 180 с.
2. *Самойленко А.М., Ронто Н.И.* Численно-аналитические методы исследования решений краевых задач. – К.: Наук. думка, 1985. – 224 с.
3. *Самойленко А.М., Ронто Н.И.* Численно-аналитические методы в теории краевых задач обыкновенных дифференциальных уравнений. – К.: Наук. думка, 1992. – 280 с.
4. *Ронто Н.И., Самойленко А.М., Трофимчук С.И.* Теория численно-аналитического метода: достижения и новые направления развития. III // Укр. мат. журн. – 1998. – Т. 50, N 7. – С. 960-979.
5. *Філіпчук М.П.* Метод усереднення в крайових задачах для диференціальних рівнянь з відхиленням аргументом: Дис. ... канд. фіз.-мат. наук. – Чернівці, 1999. – 142 с.